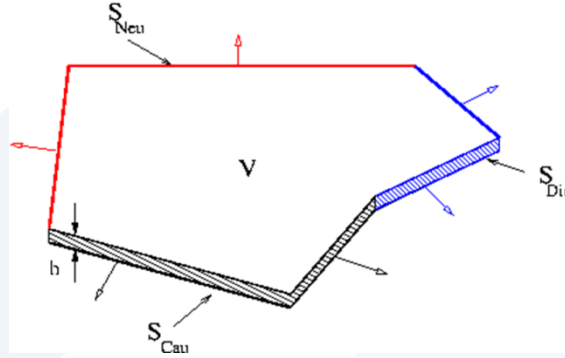


العناصر المنتهية في موديل ثنائي البعد

تعطى معادلة التوازن الحراري في موديل ثنائي البعد بالعلاقة:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{q} - f = 0, \forall (x, y) \in A$$



$$T(x, y) = T_0 \text{ on } S_{Dir}$$

$$\vec{q} \cdot \vec{n} = q_0 \text{ (معلوم) on } S_{Neu}$$

$$\vec{q} \cdot \vec{n} = h(T - T_{ext}) \text{ on } S_{Cau}$$

الشكل التكاملي في الموديل ثنائي البعد:

يتم اتباع خطوات مماثلة للموديل أحادي البعد 1D

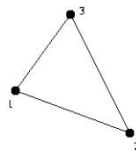
طريقة الرواسب الترجيحية:

$$W = \iint_A \vec{\nabla} \psi(x, y) k \vec{\nabla} T(x, y) dx dy - \oint_S \psi(s) \cdot k \cdot \vec{\nabla} T \cdot \vec{n} ds - \iint_A \psi(x, y) f dx dy = 0$$

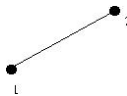
$$W = W_{int} + W_{CL} = 0$$

العناصر المنتهية التي تم اختيارها:

1- مثلث بثلاث عقد T3



2- عنصر أحادي البعد بعقدتين



الحد الذي يتضمن الشروط الحدية يمكن كتابته وفق الآتي:

$$W_{BC} = -\oint_S \psi(s) k \cdot \vec{\nabla} T ds$$

$$= \int_{S_{Dir}} \psi(s) \underbrace{(-k \vec{\nabla} T)}_{\text{تدفق محو ل}} \vec{n} ds + \int_{S_{Neu}} \psi(s) \underbrace{(-k \vec{\nabla} T)}_{=q_0} \vec{n} ds + \int_{S_{Cau}} \psi(s) \underbrace{(-k \vec{\nabla} T)}_{=h(T-T_{ext})} \vec{n} ds$$

حد التدفق المجهول سيتم استبعاده بعد الأخذ بالاعتبار لشرط Dirichlet

حساب التكاملات على مستوى العناصر:

$$W = \sum_e W_{T3}^e + \sum_e W_{Neu}^e + \sum_e W_{Cau}^e + W_{Dir} = 0$$

$$W_{T3}^e = \iint_{Ae} \vec{\nabla} \psi(x, y) k \vec{\nabla} T(x, y) dx dy - \iint_{Ae} \psi(x, y) f dx dy$$

$$W_{Neu}^e = \int_0^{Le} \psi q_0 ds$$

$$W_{Cau}^e = \int_0^{Le} \psi h (T - T_{ext}) ds$$

التقريب العنقدي للمتحولات:

$$T^*(x, y) = N_1(x, y) T_1 + N_2(x, y) T_2 + N_3(x, y) T_3 = \langle N_1(x, y) \quad N_2(x, y) \quad N_3(x, y) \rangle \begin{Bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ T_3 \end{Bmatrix}$$

تكون توابع تقريب خطية (معادلة مستوي) وتعطى وفق الآتي من مثلث باسكال:

$$N_i(x, y) = a_i + b_i x + c_i y, \quad i = 1, 2, 3$$

يتم حساب توابع التقريب اعتماداً على خصائصها:

$$N_i(x_j, y_j) = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$$

بحل جملة المعادلات الموافقة لثلاثة مجاهيل:

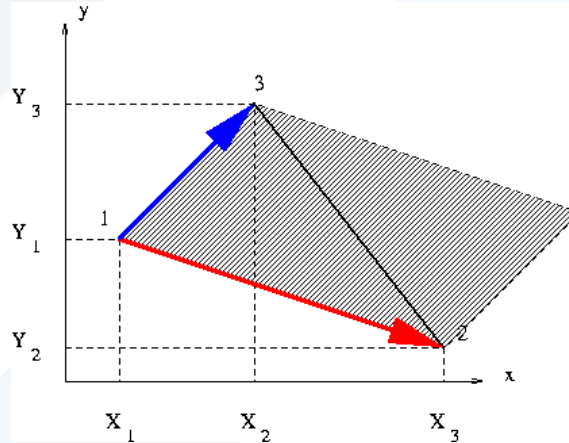
$$\begin{cases} N_1(x_1, y_1) = 1 = a_1 + b_1x_1 + c_1y_1 \\ N_1(x_2, y_2) = 0 = a_1 + b_1x_2 + c_1y_2 \\ N_1(x_3, y_3) = 0 = a_1 + b_1x_3 + c_1y_3 \end{cases}, \begin{cases} N_2(x_1, y_1) = 0 = a_2 + b_2x_1 + c_2y_1 \\ N_2(x_2, y_2) = 1 = a_2 + b_2x_2 + c_2y_2 \\ N_2(x_3, y_3) = 0 = a_2 + b_2x_3 + c_2y_3 \end{cases}, \begin{cases} N_3(x_1, y_1) = 0 = a_3 + b_3x_1 + c_3y_1 \\ N_3(x_2, y_2) = 0 = a_3 + b_3x_2 + c_3y_2 \\ N_3(x_3, y_3) = 1 = a_3 + b_3x_3 + c_3y_3 \end{cases}$$

$$N_1(x, y) = \frac{1}{2A^e} ((y_3 - y_2)(x_2 - x) - (x_3 - x_2)(y_2 - y))$$

$$N_2(x, y) = \frac{1}{2A^e} ((y_1 - y_3)(x_3 - x) - (x_1 - x_3)(y_3 - y))$$

$$N_3(x, y) = \frac{1}{2A^e} ((y_2 - y_1)(x_1 - x) - (x_2 - x_1)(y_1 - y))$$

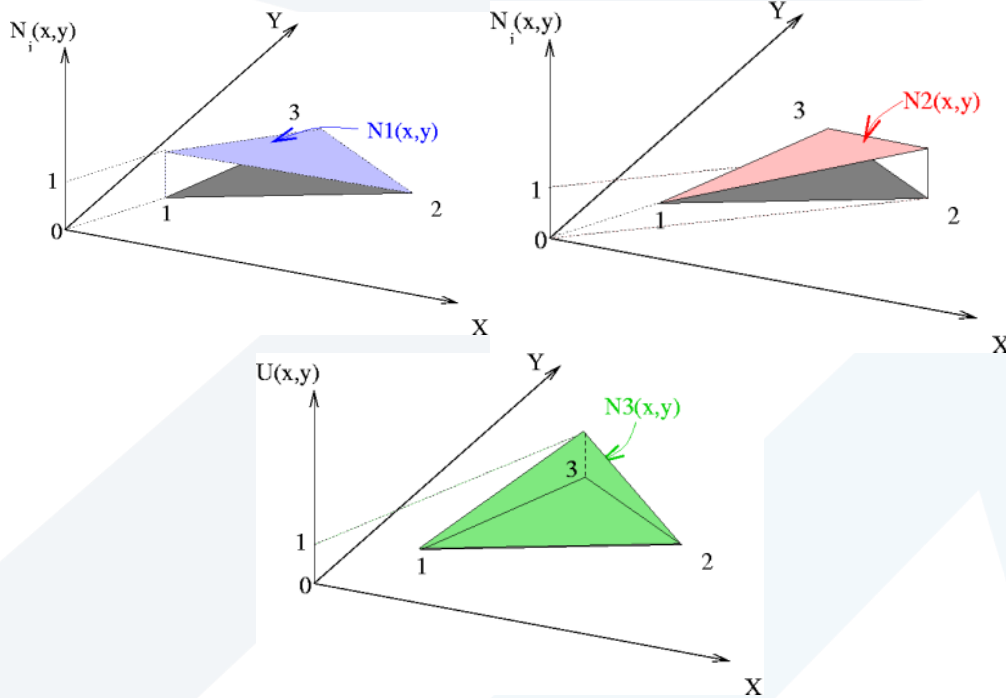
حساب مساحة السطح المثلثي لعنصرٍ منه:



$$\begin{aligned} (\vec{x}_2 - \vec{x}_1) \wedge (\vec{x}_3 - \vec{x}_1) &= \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix} \\ &= (x_2 - x_1)(y_3 - y_1) - (x_3 - x_1)(y_2 - y_1) \\ &= 2 \times A^e \end{aligned}$$

$$A^e = \frac{(x_2 - x_1)(y_3 - y_1) - (x_3 - x_1)(y_2 - y_1)}{2}$$

يتم تمثيل توابع الشكل وفق الأشكال أدناه.



$$\vec{\nabla} T(x, y) = \begin{Bmatrix} \frac{\partial T}{\partial x} \\ \frac{\partial T}{\partial y} \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} N_{1,x} & N_{2,x} & N_{3,x} \\ N_{1,y} & N_{2,y} & N_{3,y} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ T_3 \end{Bmatrix} = \underbrace{\frac{1}{2A^e} \begin{bmatrix} y_{23} & y_{31} & y_{12} \\ x_{32} & x_{13} & x_{21} \end{bmatrix}}_{=[B]} \begin{Bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ T_3 \end{Bmatrix}$$

التكامل على مستوى العنصر المثلثي يأخذ الشكل التالي:

$$W_{T3}^e = \iint_{Ae} \langle \psi_1 \ \psi_2 \ \psi_3 \rangle [B]^T k [B] \begin{Bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ T_3 \end{Bmatrix} dx dy - \iint_{Ae} \langle \psi_1 \ \psi_2 \ \psi_3 \rangle \begin{Bmatrix} N_1 \\ N_2 \\ N_3 \end{Bmatrix} f dx dy$$

$$W_{T_3}^e = \langle \psi_1 \ \psi_2 \ \psi_3 \rangle [K^e] \begin{Bmatrix} T_1 \\ T_2 \\ T_3 \end{Bmatrix} - \langle \psi_1 \ \psi_2 \ \psi_3 \rangle \{F^e\}$$

$$vke^{T_3} = k A^e [B]^T [B], \quad vfe^{T_3} = f \frac{A^e}{3} \begin{Bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{Bmatrix}$$

$$\left(\iint_{Ae} N_i(x, y) dx dy = \frac{A^e}{3}, \quad i = 1, 2, 3 \right)$$