

Lecture 12



دارات العاكسات < العواكس >

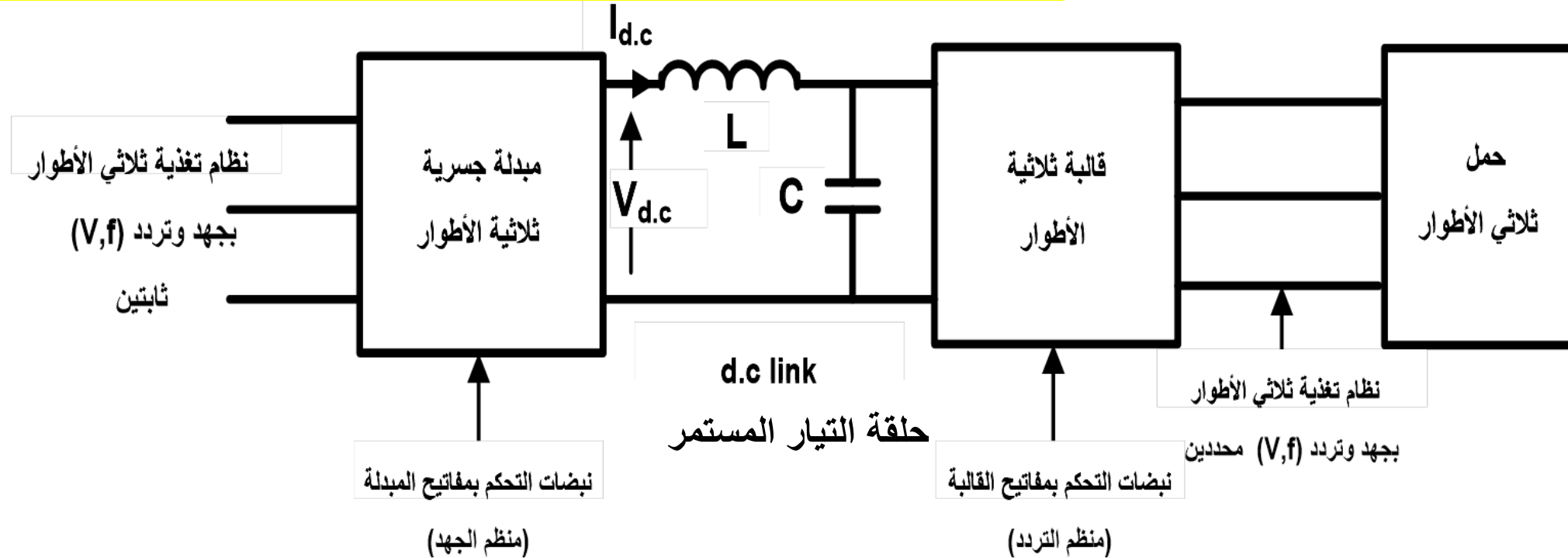
Inverter Circuits

قائبات الجهد ثلاثية الأطوار (Three- Phase Inverters)

قالات الجهد ثلاثية الأطوار (Three- Phase Inverters)

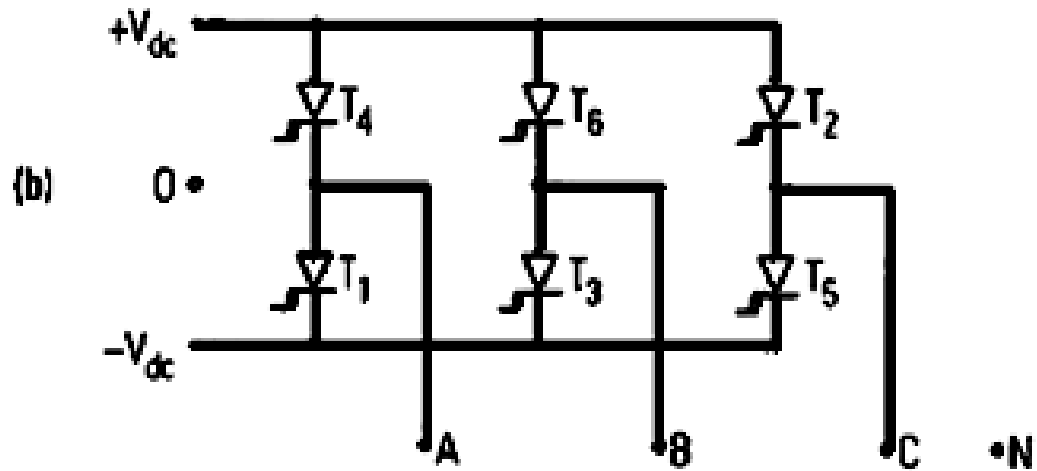
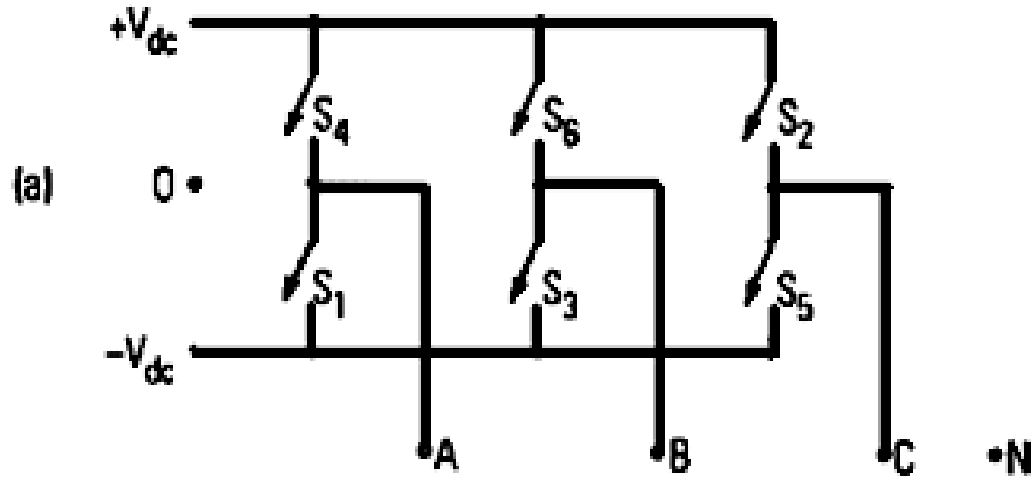
- تعتبر قالات الجهد ثلاثية الأطوار بحلقة جهد مستمر (VSI) من القالات الأكثر انتشارا في التطبيقات العملية .
- يتم تغذية هذه القالات بجهد مستمر متحكم به (V_{dc}) عن طريق مبدلة تعمل بنظام التبديل الطبيعي

دارة قالة بنظام تبديل قسري (force-commutated inverter). (naturally commutated).

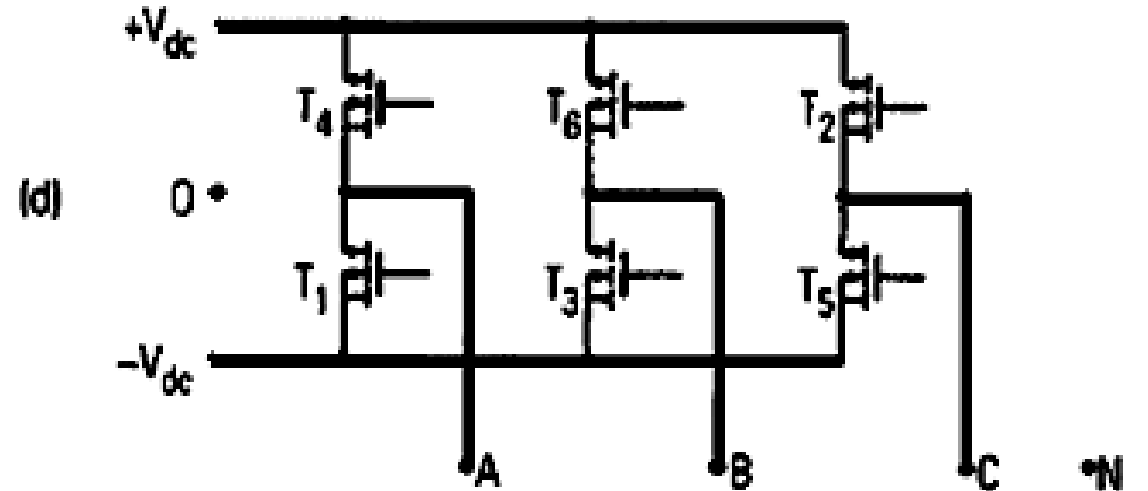
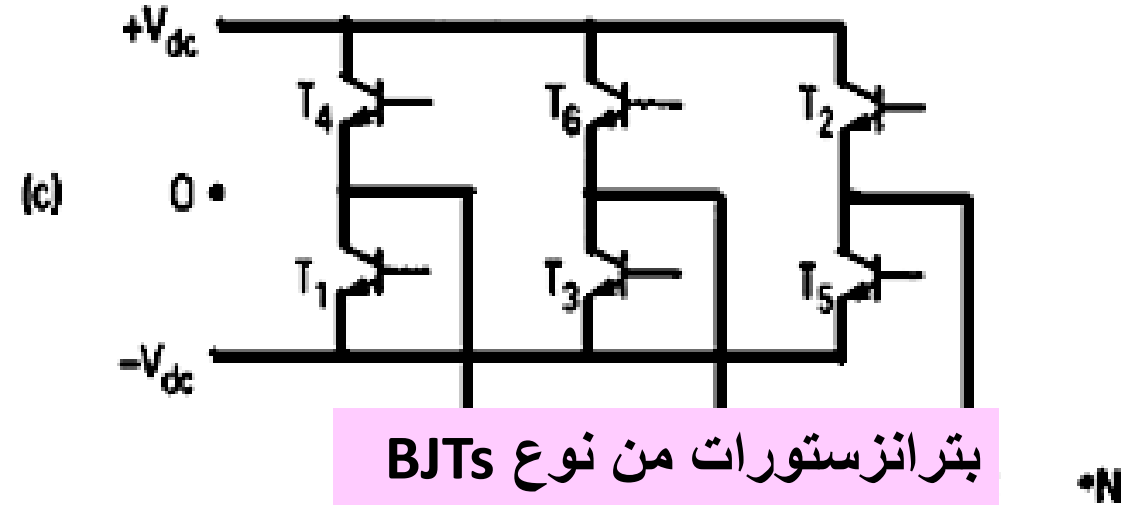


أنواع المفاتيح الإلكترونية المستخدمة في القابلات:

بمفاتيح عادية



بثايرستورات SCRs

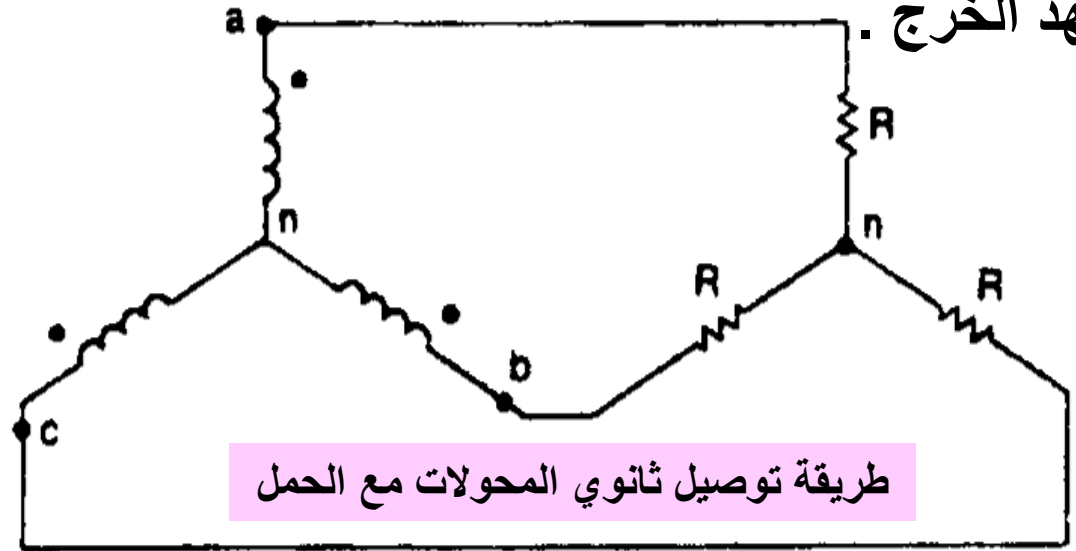


- يتم اختيار نوع مفاتيح دائرة القالبية بناء على تردد إشارة الخرج و تردد نبضات بوابات التحكم، حيث تعتمد أشكال الإشارة لتيارات خرج القالبية على نوع ممانعة الحمل.
- يمكننا تشكيل إشارات جهود خرج مختلفة ومتعددة للقالبات حسب نوع المفاتيح الإلكترونية.

طريقة تشغيل القابلات ثلاثية الأطوار:

- يوصل خرج القابطة ثلاثية الأطوار مع محول تكون أطواره الابتدائية معزولة عن بعضها البعض بينما يوصل الملف الثانوي منه على شكل نجمي، وذلك من أجل حذف توافقيات المرتبة الثالثة ($n=3,6,9,\dots$) التي تظهر على

إشارة جهد الخرج .

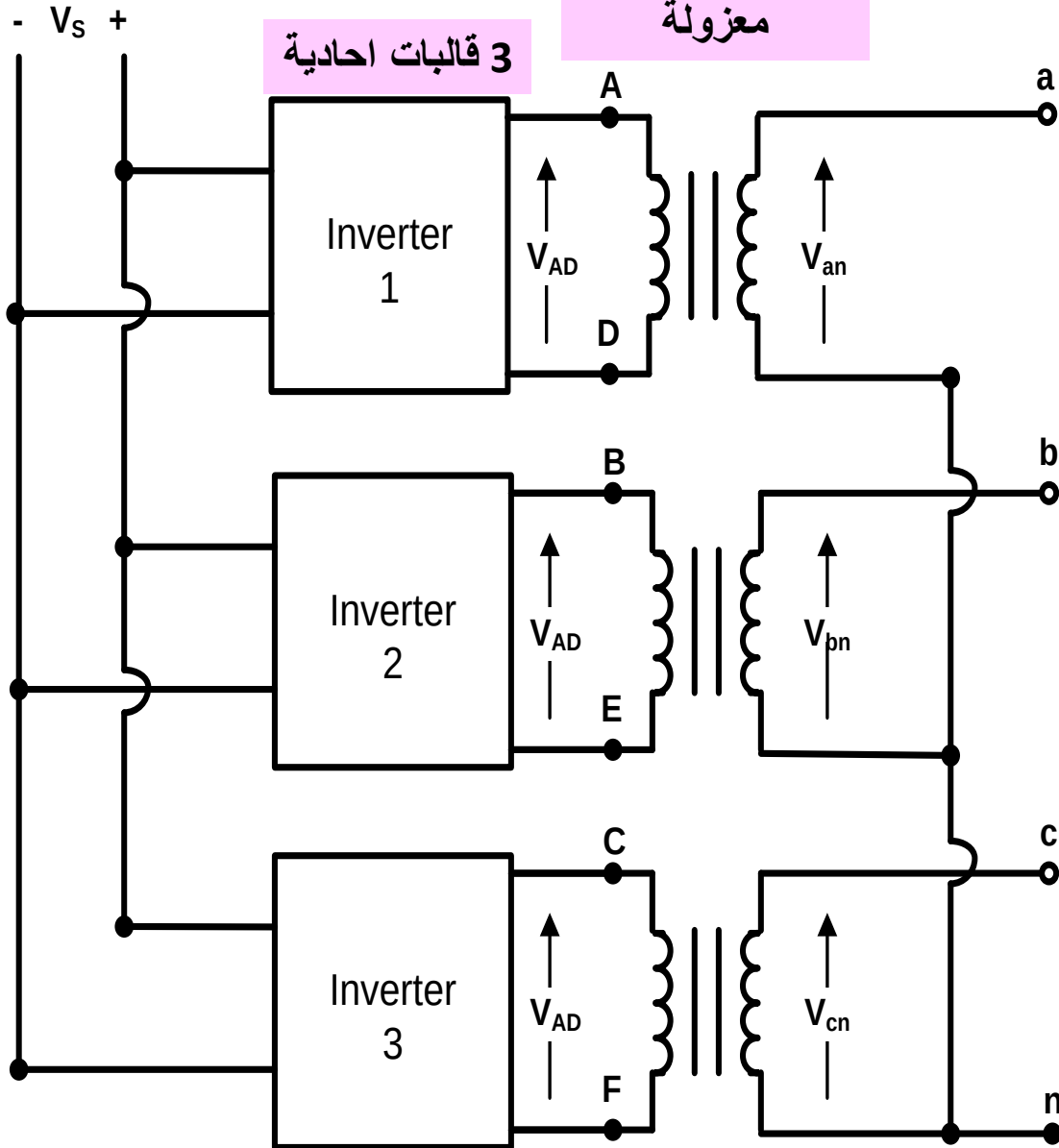


طريقة توصيل ثانوي المحولات مع الحمل

منبع التغذية المستمر

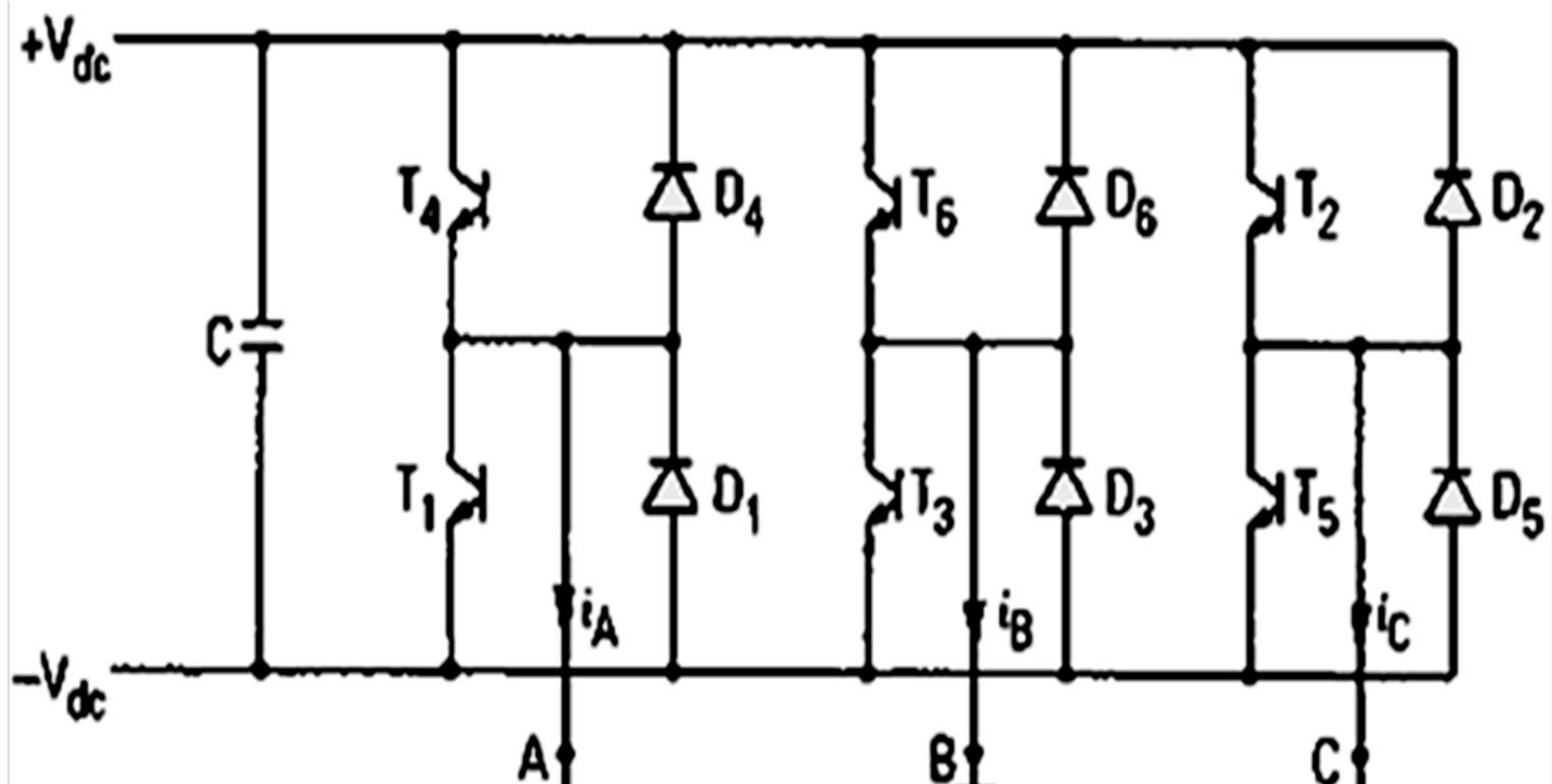
3 محولات احادية معزولة

3 قابلات احادية



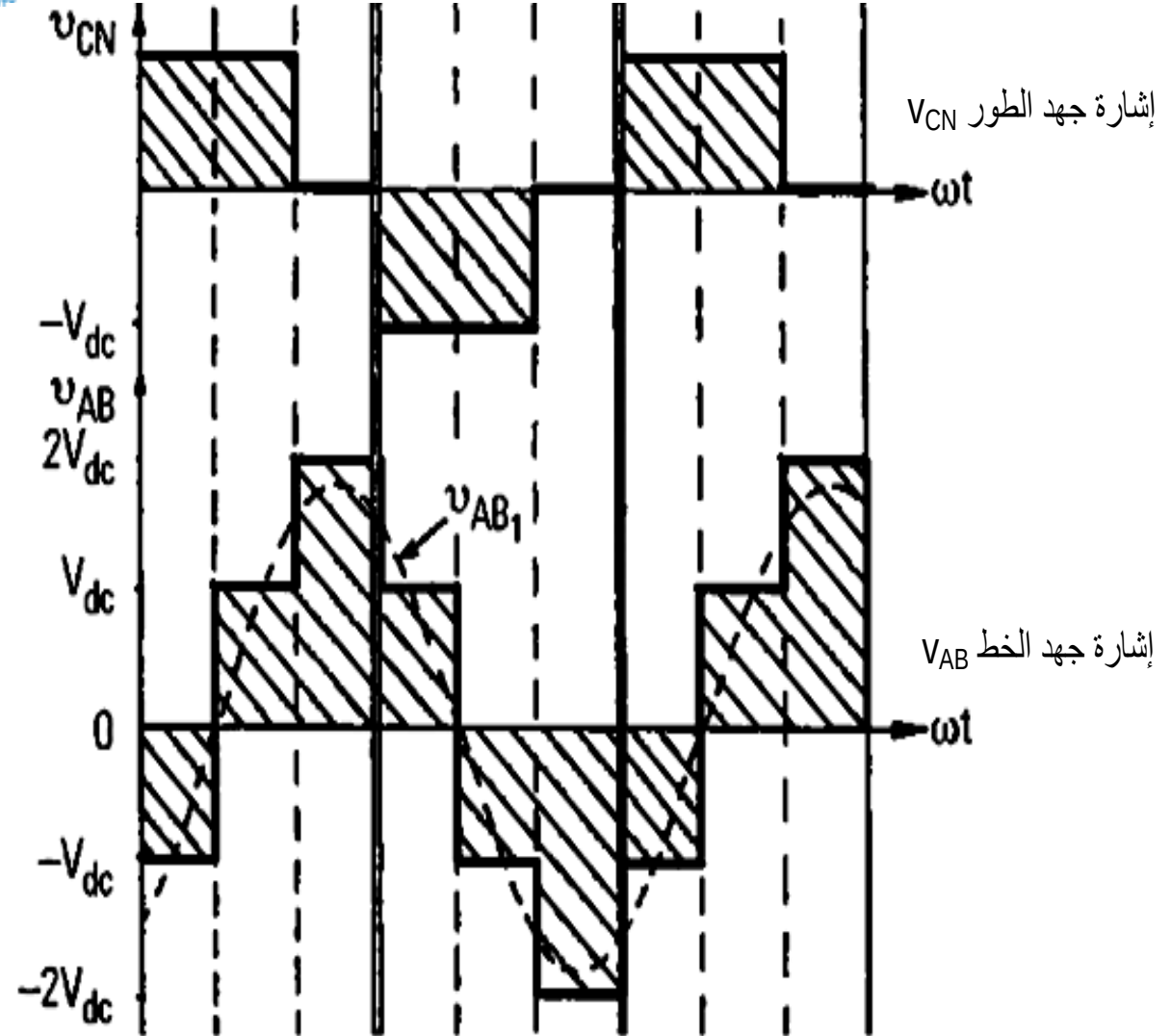
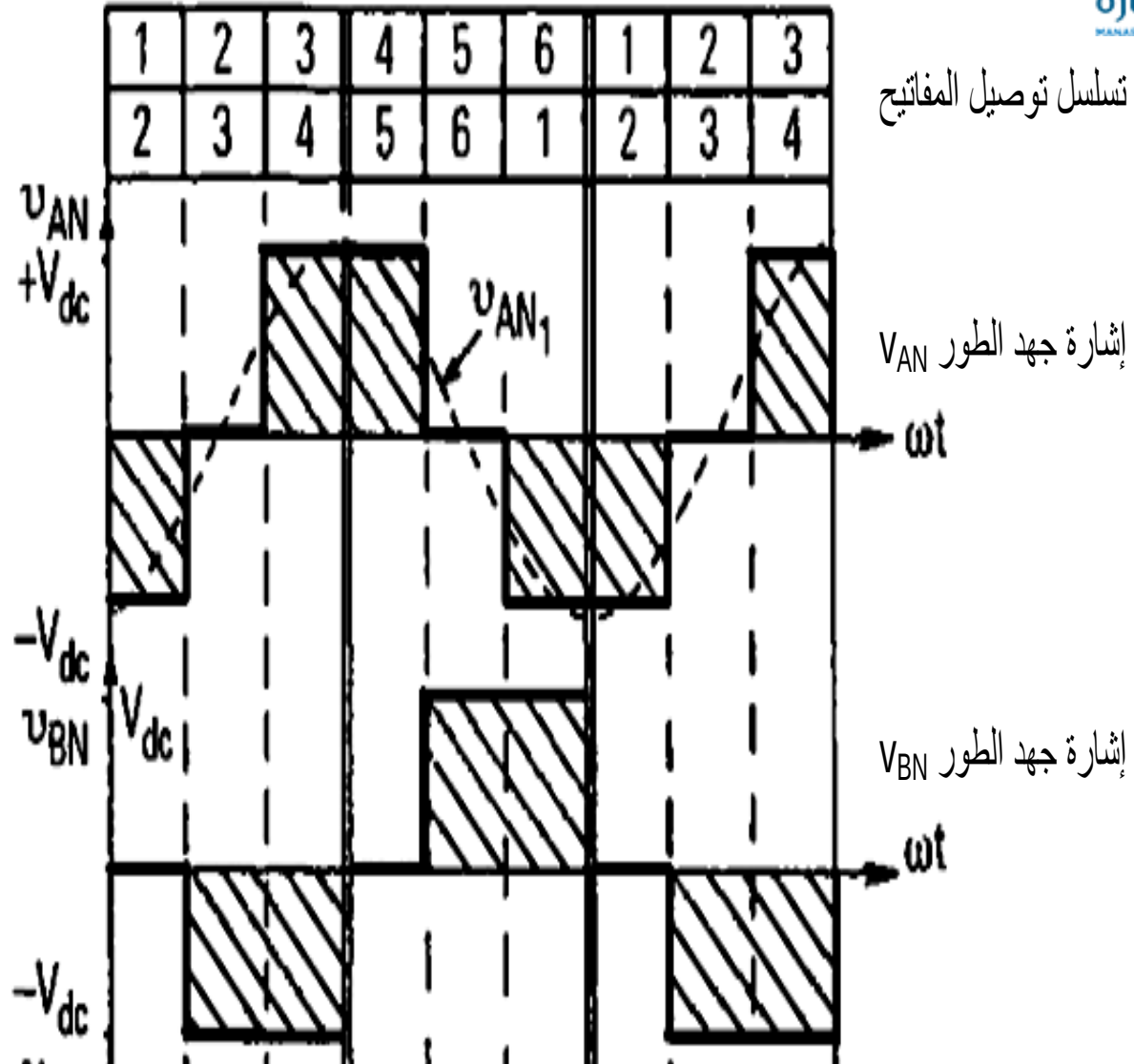


دائرة قالبة جهد نصف جسرية ثلاثية الأطوار
مشكلة من ست ترانزستورات وست ديودات.



تسلسل توصيل المفاتيح وأشكال إشارات جهود
الأنوار والخط (V_{AB}) في حالة اللاحمل

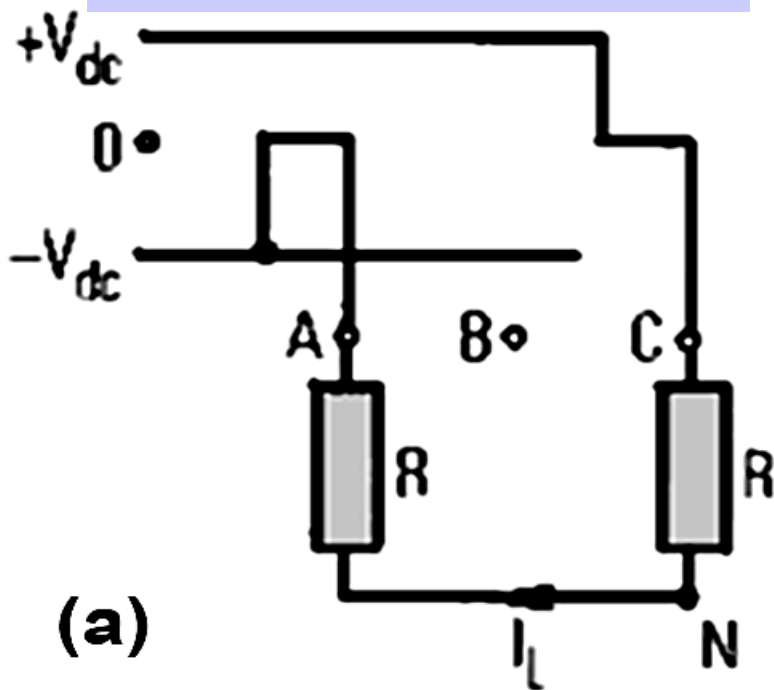
نظام عمل قالبة نصف جسرية بفترة توصيل 120° :



الدارات المكافئة للمراحل الثلاث الأولى لعمل القالبية،
وذلك عند عمل القالبية على حمولة أومية (R) ثلاثية
الطور متزنة موصلة بشكل نجمي.

$$0 < \omega t < \pi/3$$

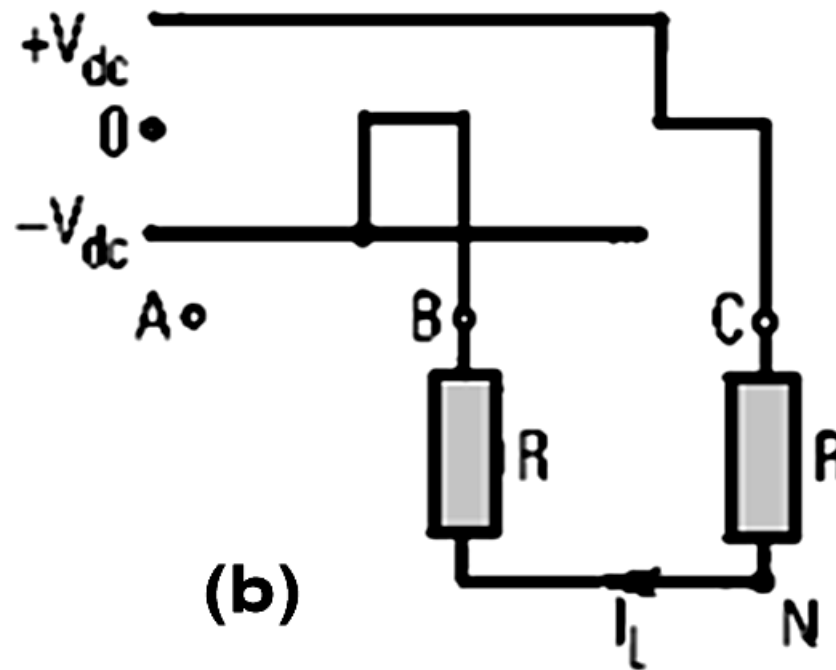
المرحلة الأولى : حالة توصيل ($S_1; S_2$)



$$\begin{aligned} v_{AN} &= -I_L R = -V_{dc} \\ v_{BN} &= 0 \\ v_{CN} &= I_L R = V_{dc} \\ v_{AB} &= -V_{dc} \end{aligned}$$

$$\pi/3 < \omega t < 2\pi/3$$

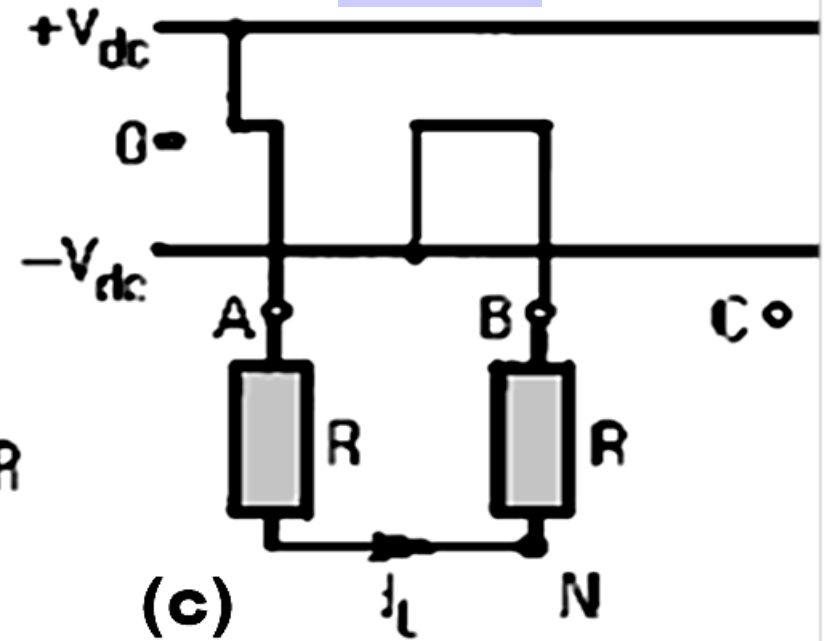
($S_3; S_2$)



$$\begin{aligned} v_{AN} &= 0 \\ v_{BN} &= -I_L R = -V_{dc} \\ v_{CN} &= I_L R = V_{dc} \\ v_{AB} &= +V_{dc} \end{aligned}$$

$$2\pi/3 < \omega t < \pi$$

($S_3; S_4$)



$$\begin{aligned} v_{AN} &= I_L R = V_{dc} \\ v_{BN} &= I_L R = -V_{dc} \\ v_{CN} &= 0 \\ v_{AB} &= v_{AN} - v_{BN} = +2V_{dc} \end{aligned}$$

□ أن إشارات جهود خرج القالبية عند العمل على حمولة أومية (R) ثلاثية الطور متزنة موصلة بشكل نجمي تماثل إشارات جهود الخرج في حالة اللاحمل.

□ يكون كمون نقطة الحيادي (N) للحمل الثلاثي في جميع مراحل العمل مساوياً لكمون نقطة الأساس لقطبية الجهد المستمر (supply zero pole)، لذلك يتم ربط النقطتين في هذا النظام.

□ يمكن تمثيل جهد الطور (v_{AN}) المبين بالعلاقة الرياضية التالية:

$$v_{AN}(\omega t) = V_{dc} \begin{matrix} 240^0 \\ 120^0 \end{matrix} - V_{dc} \begin{matrix} 60^0, 360^0 \\ 0^0, 300^0 \end{matrix}$$

منشور فورييه لجهد الطور (v_{AN})

$$v_{AN} = \sum_{n=1,5,7,11..}^{\infty} \frac{4 \cdot V_{dc}}{n\pi} \cos \frac{n \cdot \pi}{6} \sin n \left(\omega t - \frac{\pi}{2} \right)$$

منشور فورييه لجهود الأطوار

$$V_{AN} = \sum_{n=1,5,7,11..}^{\infty} \frac{4 \cdot V_{dc}}{n\pi} \cos \frac{n \cdot \pi}{6} \sin n \left(\omega t - \frac{\pi}{2} \right)$$

$$v_{BN} = \sum_{n=1,5,7,11..}^{\infty} \frac{4 \cdot V_{dc}}{n\pi} \cos \frac{n \cdot \pi}{6} \sin n \left(\omega t - \frac{7\pi}{6} \right)$$

$$V_{CN} = \sum_{n=1,5,7,11..}^{\infty} \frac{4 \cdot V_{dc}}{n\pi} \cos \frac{n \cdot \pi}{6} \sin n \left(\omega t + \frac{\pi}{6} \right)$$

تحدد القيمة الفعالة لجهد الطور

$$V_{AN} = \sqrt{\frac{2}{3}} V_{dc} = 0.816 V_{dc}$$

$$V_{AB}(\omega t) = V_{dc} \left| \begin{matrix} 120^0, 240^0 \\ 60^0, 180^0 \end{matrix} \right| - V_{dc} \left| \begin{matrix} 60^0, 300^0 \\ 0^0, 240^0 \end{matrix} \right| + 2 V_{dc} \left| \begin{matrix} 180^0 \\ 120^0 \end{matrix} \right| - 2 V_{dc} \left| \begin{matrix} 360^0 \\ 300^0 \end{matrix} \right|$$

المعادلة اللحظية لجهد
الخط ($V_{AB}(\omega \cdot t)$)

$$v_{AB1}(\omega.t) = \frac{6}{\pi} V_{dc} \sin(\omega t - 60^\circ)$$

المعادلة اللحظية للمركبة الأساسية v_{AB1}

نستنتج مما سبق أن:

- القيم الفعالة ومطالات جهود الخطوط تكون أكبر منها لجهود الأطوار بمقدار $\sqrt{3}$ ، وأن جهود الخطوط تكون متقدمة عن جهود الأطوار بمقدار 30° .
- يستخدم نظام عمل القالبية بفترة توصيل 120° عند العمل على أحمال أومية فقط.
- لا يمكن اعتماد نظام عمل القالبية بفترة توصيل 120° عند العمل على أحمال تحريضية لعدم إمكانية تشغيل النظام بحالة توصيل مفتاحين فقط.

نظام عمل القالبة بفترة توصيل 180: