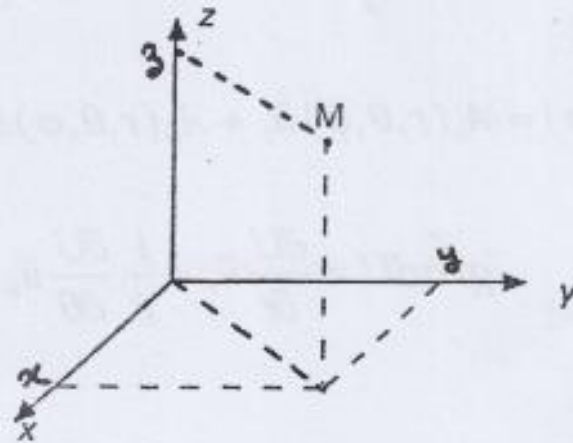




## المؤثرات الشعاعية

(١) صيغ المؤثرات الشعاعية في جُمل الإحداثيات الثلاث:

(١-١) الإحداثيات الديكارتية:



الكهربية - المؤثرات الشعاعية

\* لدينا:  $\overline{OM} = x.\vec{u}_x + y.\vec{u}_y + z.\vec{u}_z$

\* الحقلان المدرسان:

- الحقل السلمي:  $U(x, y, z)$

- الحقل الشعاعي:

$$\vec{A}(x, y, z) = A_x(x, y, z).\vec{u}_x + A_y(x, y, z).\vec{u}_y + A_z(x, y, z).\vec{u}_z$$

\* التدرُّج:  $\overline{grad} U = \vec{\nabla} U = \frac{\partial U}{\partial x}.\vec{u}_x + \frac{\partial U}{\partial y}.\vec{u}_y + \frac{\partial U}{\partial z}.\vec{u}_z$

\* التباعد:  $div \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$

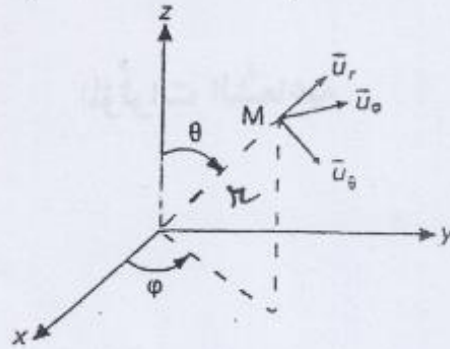
\* اللاپلاسيان:  $\Delta U = \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2}$

\* الدوران أو اللف:

$$\overline{rot} \vec{A} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A} = \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

$$= \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \vec{u}_x + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \vec{u}_y + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \vec{u}_z$$

٣-١) الإحداثيات الكروية:



✦ لدينا:  $\overline{OM} = r \cdot \vec{u}_r$

$$x = r \cdot \sin\theta \cdot \cos\varphi$$

$$y = r \cdot \sin\theta \cdot \sin\varphi$$

$$z = r \cdot \cos\theta$$

✦ الحقلان المدرسان:

- الحقل السلمي:  $U(r, \theta, \varphi)$

- الحقل الشعاعي:

$$\vec{A}(r, \theta, \varphi) = A_r(r, \theta, \varphi) \cdot \vec{u}_r + A_\theta(r, \theta, \varphi) \cdot \vec{u}_\theta + A_\varphi(r, \theta, \varphi) \cdot \vec{u}_\varphi$$

✦ التدرج:  $\vec{\text{grad}}U = \frac{\partial U}{\partial r} \vec{u}_r + \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial U}{\partial \theta} \vec{u}_\theta + \frac{1}{r \sin\theta} \cdot \frac{\partial U}{\partial \varphi} \vec{u}_\varphi$

✦ التباعد:

$$\text{div} \vec{A} = \frac{1}{r^2} \cdot \frac{\partial}{\partial r} (r^2 \cdot A_r) + \frac{1}{r \sin\theta} \cdot \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin\theta \cdot A_\theta) + \frac{1}{r \sin\theta} \cdot \frac{\partial}{\partial \varphi} (A_\varphi)$$

٢-١) الإحداثيات الأسطوانية:

\* لدينا:  $\overline{OM} = r.\vec{u}_r + z.\vec{u}_z$

$x = r.\cos\theta$

$y = r.\sin\theta$

\* الخقلان المندروسان:

- الخقل السلمي:  $U(r, \theta, z)$

- الخقل الشعاعي:

$\vec{A}(r, \theta, z) = A_r(r, \theta, z).\vec{u}_r + A_\theta(r, \theta, z).\vec{u}_\theta + A_z(r, \theta, z).\vec{u}_z$

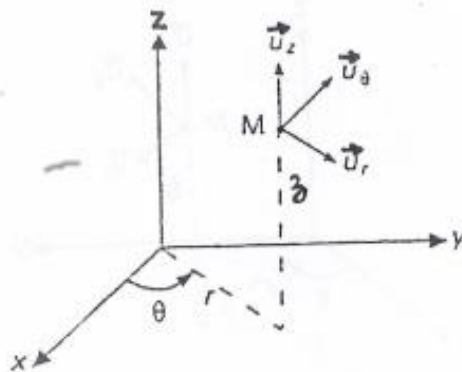
\* التدرج:  $\vec{\text{grad}}U = \frac{\partial U}{\partial r}.\vec{u}_r + \frac{1}{r}.\frac{\partial U}{\partial \theta}.\vec{u}_\theta + \frac{\partial U}{\partial z}.\vec{u}_z$

\* التباعد:  $\text{div}\vec{A} = \frac{1}{r}.\frac{\partial}{\partial r}(r.A_r) + \frac{1}{r}.\frac{\partial}{\partial \theta}(A_\theta) + \frac{\partial}{\partial z}(A_z)$

\* اللابلاسيان:  $\Delta U = \frac{1}{r}.\frac{\partial}{\partial r}\left(r.\frac{\partial U}{\partial r}\right) + \frac{1}{r^2}.\frac{\partial^2 U}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2}$

\* الدوران أو اللف:

$\vec{\text{rot}}\vec{A} = \left[\frac{1}{r}.\frac{\partial}{\partial \theta}(A_z) - \frac{\partial}{\partial z}(A_\theta)\right].\vec{u}_r + \left[\frac{\partial}{\partial z}(A_r) - \frac{\partial}{\partial r}(A_z)\right].\vec{u}_\theta$   
 $+ \left[\frac{1}{r}.\frac{\partial}{\partial r}(r.A_\theta) - \frac{1}{r}.\frac{\partial}{\partial \theta}(A_r)\right].\vec{u}_z$



♣ اللايبلاسيان:

$$\Delta U = \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial^2}{\partial r^2} (rU) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \cdot \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \cdot \frac{\partial U}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \cdot \frac{\partial^2 U}{\partial \varphi^2}$$

♣ الدوران أو اللف:

$$\begin{aligned} \vec{\text{rot}} \vec{A} &= \frac{1}{r \cdot \sin \theta} \left[ \frac{\partial}{\partial \theta} (\sin \theta \cdot A_\varphi) - \frac{\partial}{\partial \varphi} (A_\theta) \right] \cdot \vec{u}_r \\ &+ \frac{1}{r} \left[ \frac{1}{\sin \theta} \cdot \frac{\partial}{\partial \varphi} (A_r) - \frac{\partial}{\partial r} (r \cdot A_\varphi) \right] \cdot \vec{u}_\theta + \left[ \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial}{\partial r} (r \cdot A_\theta) - \frac{\partial}{\partial \theta} (A_r) \right] \cdot \vec{u}_\varphi \end{aligned}$$

(٢) نظرية ستوكس:

نستخدم الرموز التالية:

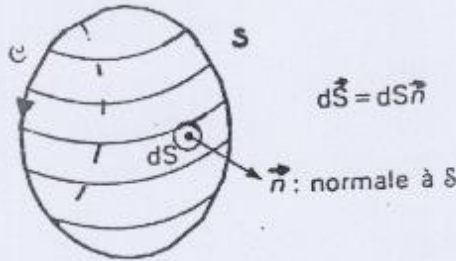
$\vec{A}$ : هو حقل شعاعي مشتقاته الجزئية بالنسبة لإحداثيات الفراغ محدودة،

$C$ : هو منحنٍ مُغلقٍ مُوجَّه،

$S$ : هو سطح يرتكز على المنحنى  $C$  و مُوجَّه حسب قاعدة اليد اليمنى،

$\vec{n}$ : هو الشعاع الناطم على السطح  $S$  في النقطة المُعتمَر.

تُكتب نظرية ستوكس على النحو:  $\oint_C \vec{A} \cdot d\vec{l} = \iint_S \text{rot} \vec{A} \cdot d\vec{s}$  حيث  $d\vec{s} = ds \cdot \vec{n}$



(٣) نظرية أوستوغرادسكي:

نستخدم الرموز التالية:

$\vec{A}$ : هو حقل شعاعي مشتقاته الجزئية بالنسبة لإحداثيات الفراغ محدودة،

$S$ : هو سطح مُغلقٍ و مُوجَّه نحو الخارج،

$V$ : هو الحجم المحصور داخل السطح المُغلق.

تُكتب نظرية أوستوغرادسكي على النحو:  $\oint_S \vec{A} \cdot d\vec{s} = \iiint_V \text{div} \vec{A} \cdot d\vec{\tau}$