

## المحاضرة السادسة – مقاومة مواد وحساب انشاءات (2)

د.نزار عبد الرحمن

### مركز الجاذبية والمركز الهندسي

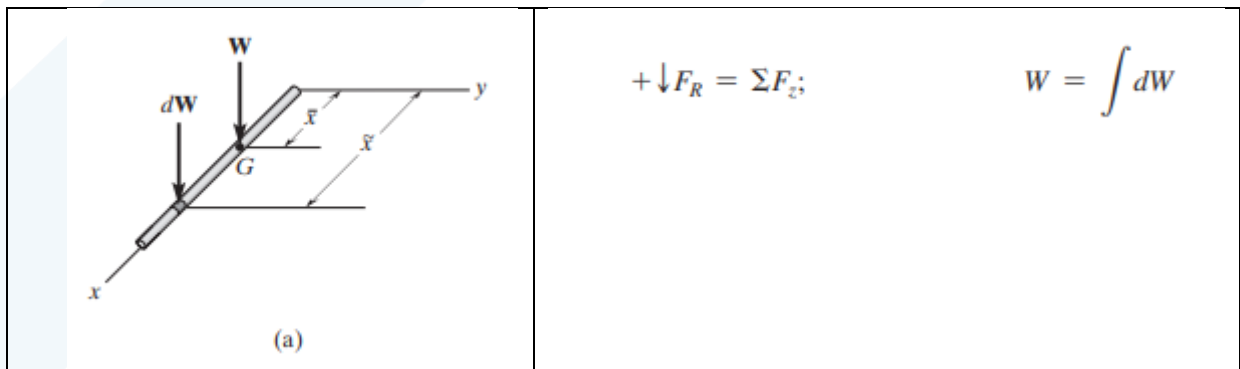
مركز الجاذبية هو النقطة التي تلتقي عندها محصلة الوزن للجسيمات التي يتألف منها الجسم.

يتألف الجسم من مجموعة لانتهائية من الجسيمات ذات حجم تفاضلي ووزن

$dw$ . تشكل هذه الأوزان نظام من القوى المتوازية، وتكون محصلة نظام القوى عبارة عن وزن الجسم الذي يمر بنقطة وحيدة "تدعى مركز الجاذبية" أو "مركز الثقل"  $G$ .

من أجل تحديد موقع مركز الثقل، نفرض قضيب بوزن  $dw$  مركزة في موقع غير محدد  $\tilde{x}$ .

الوزن الكلي للقضيب يساوي مجموع الأوزان الجزئية لكافة الجسيمات التي يتألف منها.



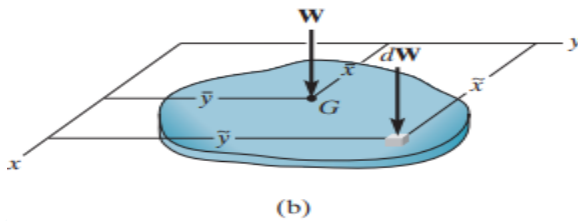
بفرض لدينا نظام مؤلف من عدد من الجزيئات ، محصلة الوزن يجب أن تساوي الوزن الكلي لكافة الجسيمات.

من أجل تحديد موقع مركز الثقل بالنسبة للمحور  $y$  ، نكتب معادلة العزوم للوزن  $W$  حول المحور  $y$ ، الذي يكون مساويا لعزم كافة الجزيئات حول نفس المحور:

$$(M_R)_y = \Sigma M_y; \quad \bar{x}W = \int \tilde{x}dW$$

$$\bar{x} = \frac{\int \tilde{x} dW}{\int dW}$$

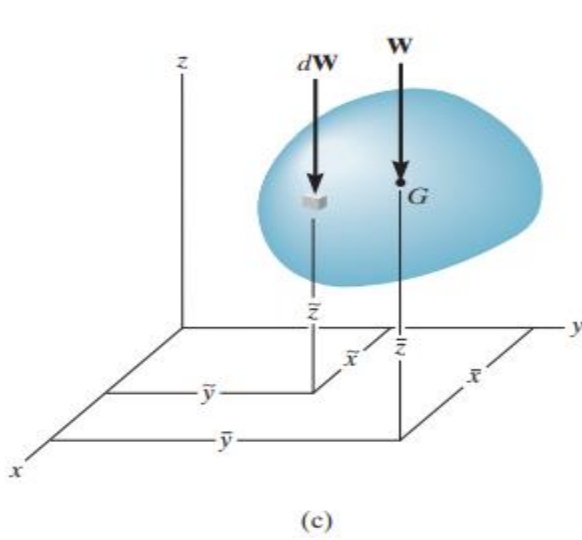
بنفس الطريقة إذا كان الجسم عبارة عن صفيحة ( الشكل b )، نستطيع كتابة معادلات توازن العزوم حول المحورين  $x-y$  من أجل تحديد موقع المركز الثقل  $G(x,y)$



$$(M_R)_y = \Sigma M_y; \quad \bar{x}W = \int \tilde{x}dW$$

$$\bar{x} = \frac{\int \tilde{x} dW}{\int dW}$$

. وأخيرا يمكن تعميم هذه النتيجة في الفراغ ثلاثي الأبعاد ( الشكل c) وكتابة معادلات العزوم حول محاور الاحداثيات الثلاث ، من أجل تحديد موقع مركز الثقل بالنسبة لأية محاور احداثيات



$$\bar{x} = \frac{\int \tilde{x} dW}{\int dW} \quad \bar{y} = \frac{\int \tilde{y} dW}{\int dW} \quad \bar{z} = \frac{\int \tilde{z} dW}{\int dW}$$

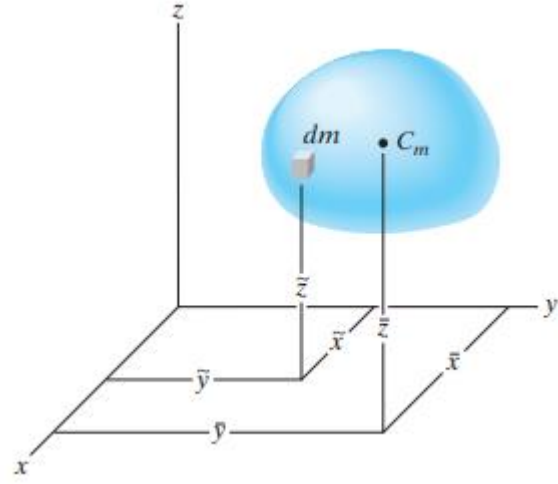
### مركز الكتلة :

عند دراسة المسائل المتعلقة بحركة الأجسام تحت تأثير القوى ( علم الديناميك ) ، من الضروري تحديد نقطة تسمى " **مركز الكتلة** " بوضع علاقة الوزن والكتلة

$$dW=m.g$$

في المعادلة السابقة ينتج لدينا العلاقة :

$$\bar{x} = \frac{\int \tilde{x} dm}{\int dm} \quad \bar{y} = \frac{\int \tilde{y} dm}{\int dm} \quad \bar{z} = \frac{\int \tilde{z} dm}{\int dm} \quad (9-2)$$



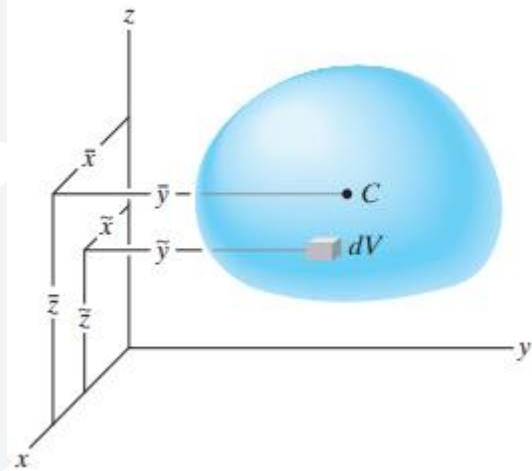
### المركز الهندسي :

المركز الهندسي هو النقطة التي تعرف مركز الجسم ويعتمد على هندسية الجسم ونمیز ثلاث حالات :

المركز الهندسي للحجم : عندما يتألف الجسم من مادة متجانسة ، تكون الكثافة ثابتة

$$dm = \rho dv$$

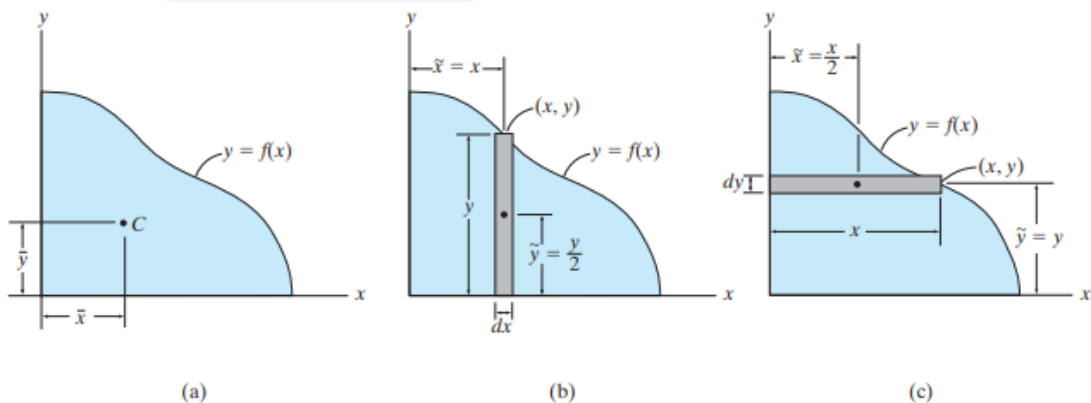
نحصل على العلاقات التي تحدد المركز الهندسي للجسم :



$$\bar{x} = \frac{\int_V \tilde{x} dV}{\int_V dV} \quad \bar{y} = \frac{\int_V \tilde{y} dV}{\int_V dV} \quad \bar{z} = \frac{\int_V \tilde{z} dV}{\int_V dV} \quad (9-3)$$

المركز الهندسي للمساحة :

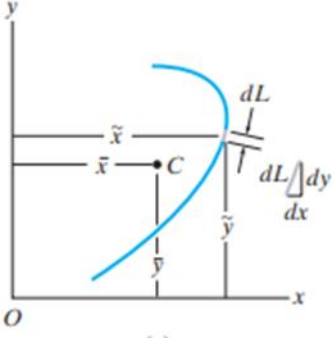
يتم تقسيم المساحة الى مساحات جزئية وحساب العزوم حول كافة محاور  
الاحداثيات



$$\bar{x} = \frac{\int_A \tilde{x} dA}{\int_A dA} \quad \bar{y} = \frac{\int_A \tilde{y} dA}{\int_A dA}$$

الخط :

نعتبر عنصر التفاضل ونحسب العزوم حول محاور الاحداثيات.

 <p>(a)</p>	$\bar{x} = \frac{\int_L \tilde{x} dL}{\int_L dL} \quad \bar{y} = \frac{\int_L \tilde{y} dL}{\int_L dL}$
---	---

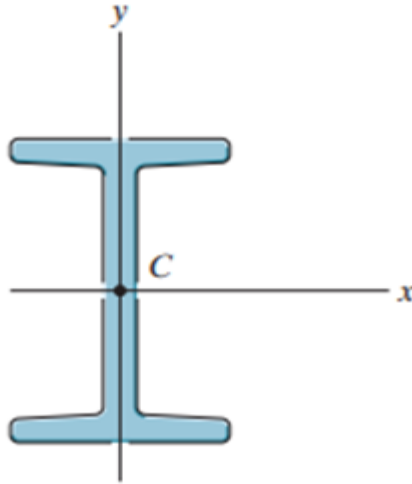
$$\begin{aligned} dL &= \sqrt{\left(\frac{dx}{dx}\right)^2 dx^2 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2 dx^2} \\ &= \left(\sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}\right) dx \end{aligned}$$

or

$$\begin{aligned} dL &= \sqrt{\left(\frac{dx}{dy}\right)^2 dy^2 + \left(\frac{dy}{dy}\right)^2 dy^2} \\ &= \left(\sqrt{\left(\frac{dx}{dy}\right)^2 + 1}\right) dy \end{aligned}$$

## نقاط هامة :

- يمثل المركز الهندسي للجسم النقطة التي يتطابق فيها مركز الكتلة أو مركز الثقل عندما يكون الجسم متجانس .
- المعادلة المستخدمة لتحديد مركز الثقل أو المركز الهندسي عبارة عن موازنة معادلات العزوم لكافة الجسيمات التي يتألف منها الجسم ، وعزم المحصلة لنظام القوى .
- في بعض الحالات يقع المركز الهندسي للجسم خارج الجسم ( من أجل حلقة مثلا).
- إذا كان الجسم يمتلك محورا تناظريا . فإن المركز الهندسي يقع على هذا المحور.



## الأجسام المركبة :

- من الممكن أن يتألف الجسم من مجموعة من الأشكال ( مستطيل ، مثلث ، نصف دائرة ...) ، عندها نستطيع تقسيم الجسم إلى مجموعة من الأجسام

وحساب المركز من أجل كل قسم، بدلا من حساب العلاقات التكامل نستطيع استخدام العلاقات التالية :

$$\bar{x} = \frac{\sum \tilde{x}W}{\sum W} \quad \bar{y} = \frac{\sum \tilde{y}W}{\sum W} \quad \bar{z} = \frac{\sum \tilde{z}W}{\sum W}$$

حيث :

$\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}$  احداثيات مركز الثقل للجسم المركب .

$\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z}$  - احداثيات مركز الثقل لكل جزء من الجسم .

$\sum W$  - مجموع الأوزان الجزئية لكافة الأجزاء التي يتألف منها الجسم .

### الأجسام المركبة :

عندما يتألف الجسم من مجموعة من الأشكال البسيطة المعروفة ( مربع ، مثلث ، مستطيل ، دائرة .... ) ، عندها يمكن تقسيم الجسم إلى أجزاء مركبة وحساب وزن ومركز الثقل لكل جزء . عندها يمكننا حل المسائل بدون اللجوء إلى علاقات التكامل عن طريق العلاقات التالية :

$$\bar{x} \quad \tilde{x} \quad \bar{y} \quad \tilde{y}$$



$$\bar{x} = \frac{\sum \tilde{x}W}{\sum W} \quad \bar{y} = \frac{\sum \tilde{y}W}{\sum W} \quad \bar{z} = \frac{\sum \tilde{z}W}{\sum W}$$

حيث :

$\bar{x}, \bar{y}, \bar{z}$  . احداثيات مركز الثقل G للجسم المركب .

$\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z}$  - احداثيات مركز الثقل لكل جزء من الجسم .

$\sum W$  - مجموع الأوزان الجزئية لكل جزء من الجسم ، أو ببساطة الوزن الكلي للجسم .

عندما يمتلك الجسم كثافة ثابتة ، أو وزن نوعي ، عندها يتطابق مركز الثقل مع المركز الهندسي للجسم .

يمكن حساب المركز الهندسي للخط ، أو للمساحة ، أو للحجم عن طريق تطبيق علاقات مشابهة للعلاقة السابقة .

**مسألة (1) :** احسب المركز الهندسي للسلك المبين في الشكل .

موقع المركز الهندسي لكل جزء معطى في الجداول ، أو يمكن حسابه عن طريق التكامل ( الجزء 1) .

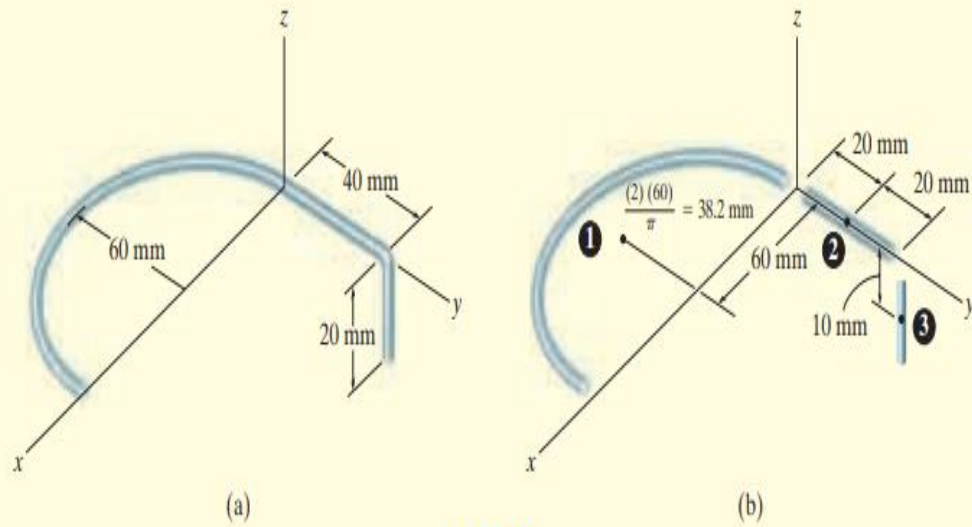


Fig. 9-16

Segment	$L$ (mm)	$\tilde{x}$ (mm)	$\tilde{y}$ (mm)	$\tilde{z}$ (mm)	$\tilde{x}L$ (mm <sup>2</sup> )	$\tilde{y}L$ (mm <sup>2</sup> )	$\tilde{z}L$ (mm <sup>2</sup> )
1	$\pi(60) = 188.5$	60	-38.2	0	11 310	-7200	0
2	40	0	20	0	0	800	0
3	20	0	40	-10	0	800	-200
	$\Sigma L = 248.5$				$\Sigma \tilde{x}L = 11\,310$	$\Sigma \tilde{y}L = -5600$	$\Sigma \tilde{z}L = -200$

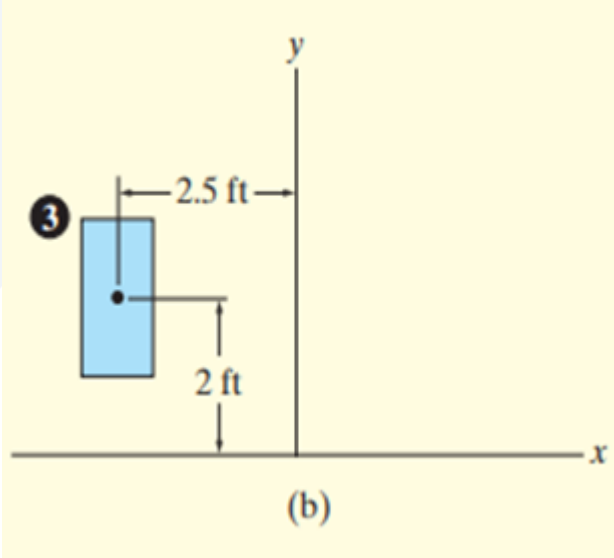
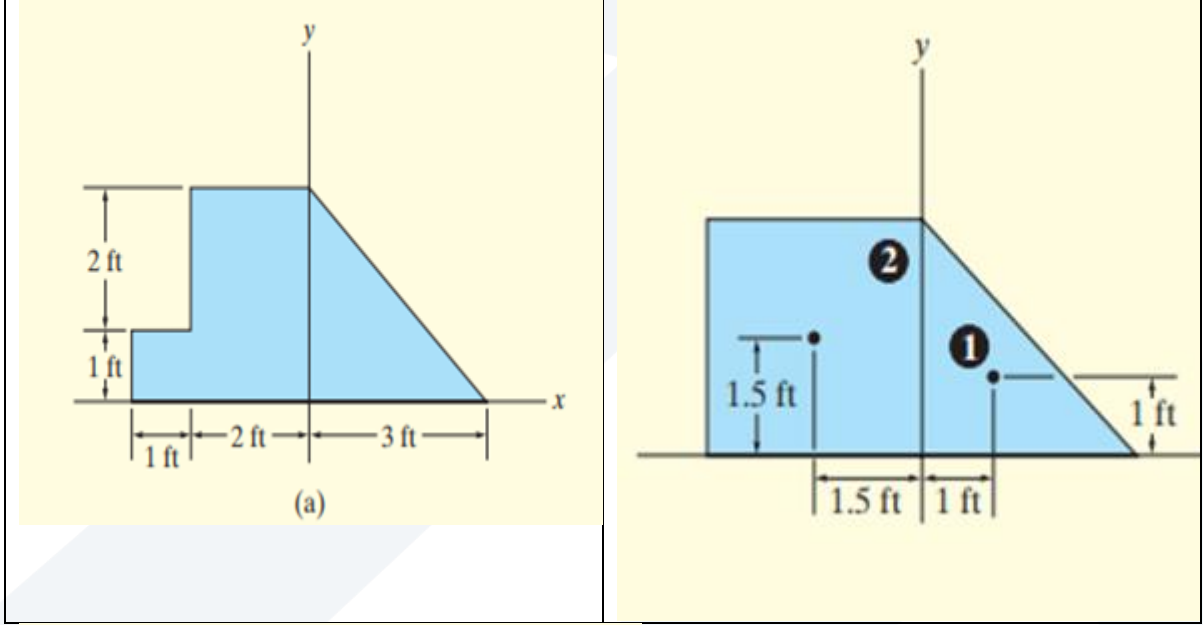
Thus,

$$\bar{x} = \frac{\Sigma \tilde{x}L}{\Sigma L} = \frac{11\,310}{248.5} = 45.5 \text{ mm} \quad \text{Ans.}$$

$$\bar{y} = \frac{\Sigma \tilde{y}L}{\Sigma L} = \frac{-5600}{248.5} = -22.5 \text{ mm} \quad \text{Ans.}$$

$$\bar{z} = \frac{\Sigma \tilde{z}L}{\Sigma L} = \frac{-200}{248.5} = -0.805 \text{ mm} \quad \text{Ans.}$$

مسألة (2): احسب المركز الهندسي للمساحة المبينة في الشكل .



**الحل:** تم تقسيم الشكل إلى ثلاثة أقسام ، مع ملاحظة أن مساحة المستطيل الصغير (3) تعتبر سالبة. أي يجب طرحها من المساحة الكلية للمستطيل (2). أذرع العزم: في الشكل تم تحديد المركز لكل جزء من المساحة مع ملاحظة أن الاحداثيتين وفق المحور x للمساحتين (2) و(3) سالبتين .

الجدول :

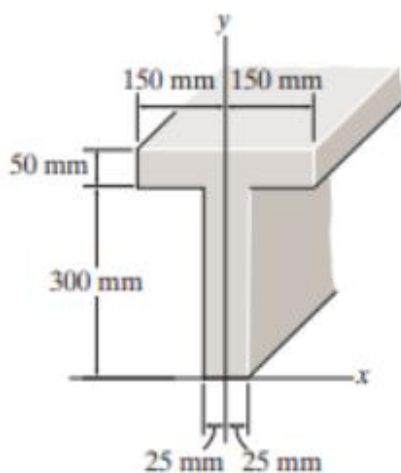
Segment	$A$ (ft <sup>2</sup> )	$\tilde{x}$ (ft)	$\tilde{y}$ (ft)	$\tilde{x}A$ (ft <sup>3</sup> )	$\tilde{y}A$ (ft <sup>3</sup> )
1	$\frac{1}{2}(3)(3) = 4.5$	1	1	4.5	4.5
2	$(3)(3) = 9$	-1.5	1.5	-13.5	13.5
3	$-(2)(1) = -2$	-2.5	2	5	-4
	$\Sigma A = 11.5$			$\Sigma \tilde{x}A = -4$	$\Sigma \tilde{y}A = 14$

Thus,

$$\bar{x} = \frac{\Sigma \tilde{x}A}{\Sigma A} = \frac{-4}{11.5} = -0.348 \text{ ft} \quad \text{Ans.}$$

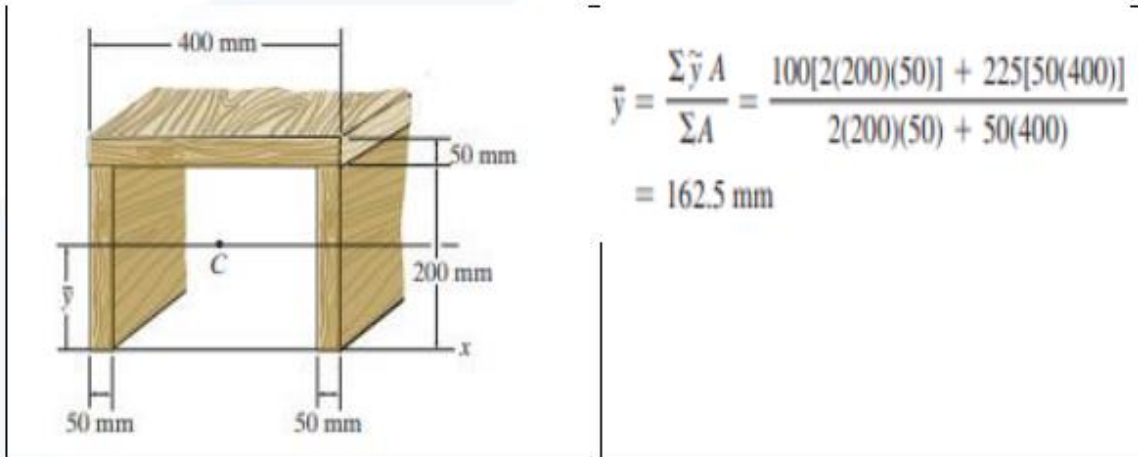
$$\bar{y} = \frac{\Sigma \tilde{y}A}{\Sigma A} = \frac{14}{11.5} = 1.22 \text{ ft} \quad \text{Ans.}$$

مسألة (3) : احسب احدائيات مركز الثقل للمقطع العرضي للعتبة ، بالنسبة للمحور  $y$ .

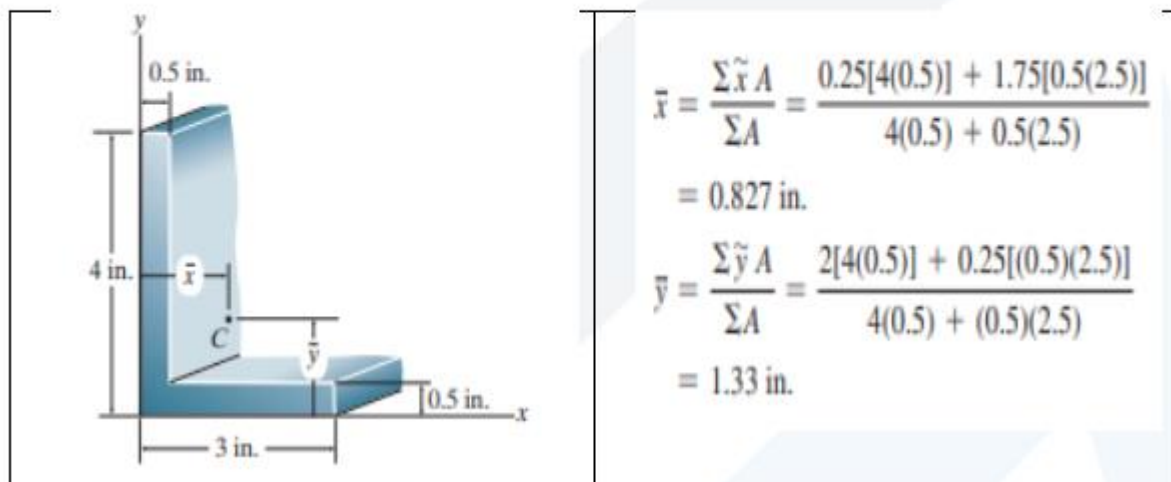


$$\bar{y} = \frac{\Sigma \tilde{y}A}{\Sigma A} = \frac{150[300(50)] + 325[50(300)]}{300(50) + 50(300)} = 237.5 \text{ mm}$$

مسألة (4): احسب احداثيات مركز الثقل للمقطع العرضي للعتبة، بالنسبة للمحور  $y$ .



مسألة (5): احسب احداثيات مركز الثقل للمقطع العرضي للعتبة، بالنسبة للمحورين  $x, y$ .



## عزم العطالة (القصور الذاتي)

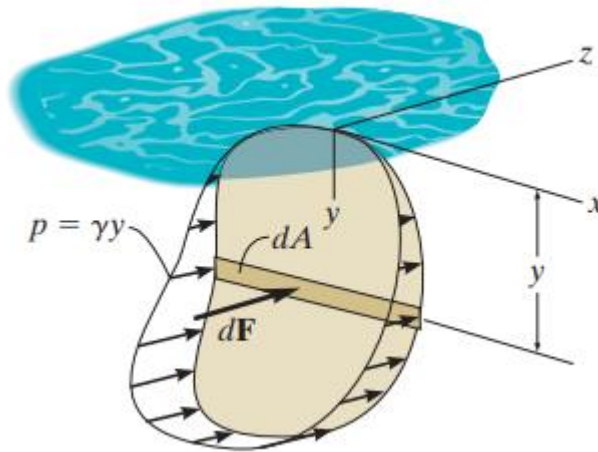
من أجل توضيح مفهوم عزم العطالة ، نفرض صفيحة مغمورة بالمياه معرضة لضغط  $P$  ، ويتغير الضغط خطيا حسب العمق حيث :

$$P = \gamma \cdot Y$$

$\gamma$  - الوزن النوعي للماء

مقدار القوة المؤثرة على الصفيحة:

$$dF = P \cdot dA = (\gamma Y) \cdot dA$$



عزم هذه القوة حول المحور X:

$$dM = y \cdot dF = \gamma \cdot y^2 \cdot dA$$

تكامل  $dM$  من أجل كامل المساحة :

$$M = \gamma \int y^2 dA$$

يسمى التكامل  $\int y^2 dA$  بعزم العطالة للمساحة ، أو "عزم القصور الذاتي".

إن مصطلح "عزم العطالة للمساحة" لأمعنى فيزيائي له ، ولكنه مصطلح مستخدم بشكل أساسي في ميكانيك الموائع ، ومقاومة المواد ، والانشاءات الهندسية والتصميم الميكانيكي .

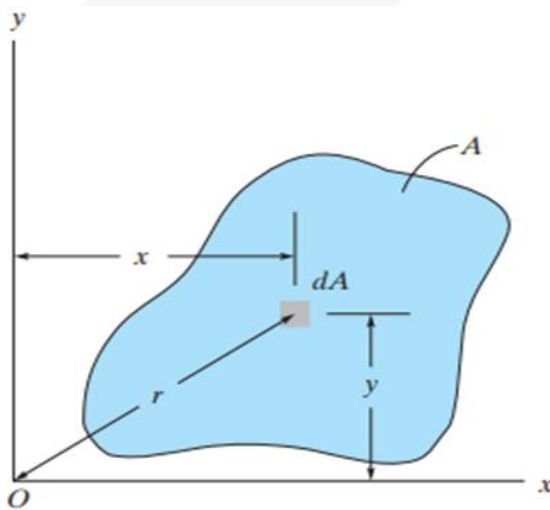
### عزم العطالة :

يتم تحديد مركز الثقل للمساحة عن طريق العزم الأول للمساحة حول محور ،

التكامل الثاني للعزم يمثل عزم القصور الذاتي للمساحة .

عزم العطالة من أجل عنصر المساحة حول المحاور  $x, y$

$$I_x = y^2 \cdot dA , \quad dI_y = x^2 \cdot dA$$



من أجل كامل المساحة يتم تحديد عزم العطالة عن طريق علاقات التكامل :

$$I_x = \int_A y^2 dA$$
$$I_y = \int_A x^2 dA$$

أيضا يمكننا كتابة العزم الثاني للمساحة حول القطب أو المحور،  
يسمى عزم العطالة القطبي ويستخدم لحساب عزم الفتل في الأعمدة

$$J_O = \int_A r^2 dA = I_x + I_y$$

$r$  - المسافة العمودية من القطب ( المحور ) إلى عنصر المساحة

### نظرية المحاور المتوازية :

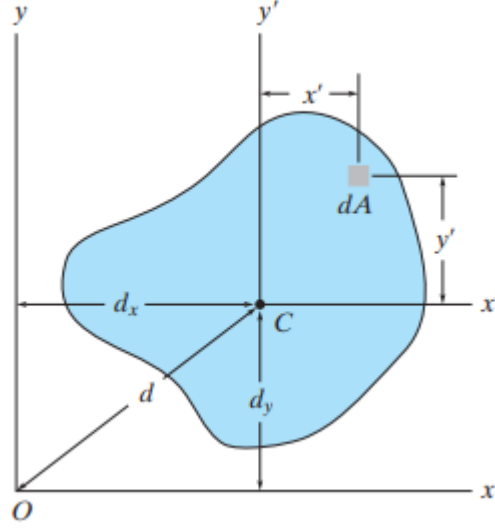
عزم القصور الذاتي للمساحة حول محور يساوي عزم القصور الذاتي حول  
محور يمر بمركز الثقل + المساحة مضروبة بمربع المسافة بين المحورين . أي أن :

$$I_x = I_{x'} + Ad_y^2$$

$$I_y = I_{y'} + Ad_x^2$$

$$J_O = I_C + Ad^2$$





### نصف قطر التدويم :

يستخدم عادة في تصميم الأعمدة في الانشاءات الميكانيكية ، بفرض أن المساحة وعزم القصور معروفين :

$$k_0 = \sqrt{\frac{J_0}{A}} \quad , \quad k_y = \sqrt{\frac{I_y}{A}} \quad , \quad k_x = \sqrt{\frac{I_x}{A}}$$

### حساب عزم العطالة للمساحة عن طريق التكامل :

في معظم الحالات يمكن حساب عزم القصور عن طريق تكامل أحادي .

عندما يعطى المنحني المحدد للمساحة عن طريق تابع رياضي  $y=f(x)$  ،

عندها يتم اختيار عنصر تفاضلي للمساحة بطول محدد وعرض تفاضلي .

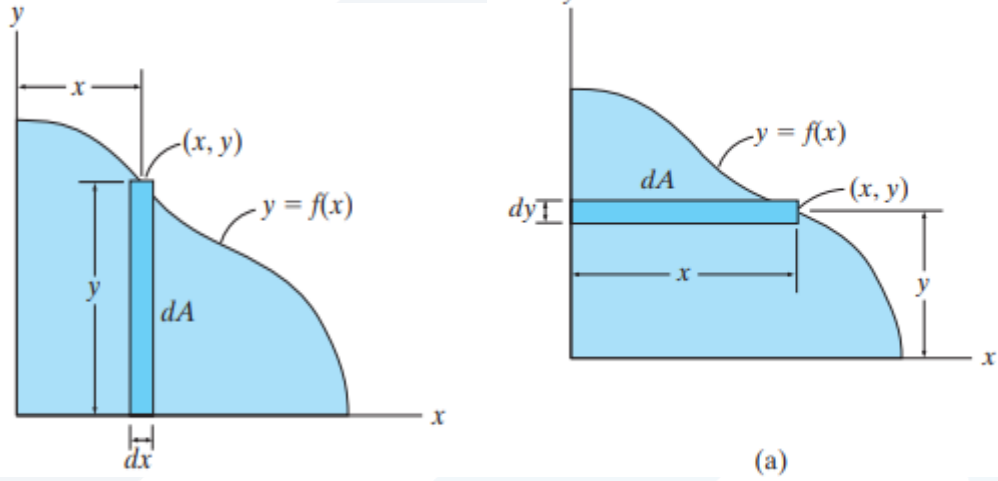
عادة يمكن اختيار طول العنصر بشكل مواز للمحور المراد حساب عزم

العطالة عنده ، من أجل الشكل (a) حيث يراد حساب العزم حول

المحور x يمتلك العنصر سماكة dy ، عندها يكون لكافة أجزاء العنصر

نفس الذراع y بالنسبة للمحور x .

من أجل الشكل ( b ) يقع العنصر التفاضلي على نفس المسافة  $x$  بالنسبة للمحور  $y$ .

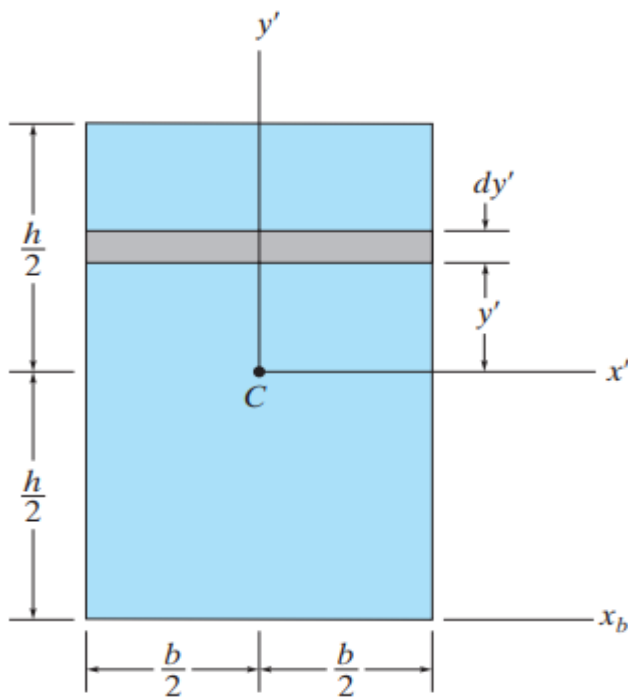


**مسألة (6):** احسب عزم العطالة للمساحة على شكل مستطيل :

- 1- بالنسبة للمحور  $X$  المار بمركز المستطيل .
- 2- بالنسبة للمحور  $X$  المار بقاعدة المستطيل .
- 3- بالنسبة للقطب أو المحور  $Z$  .

**الحل :** تم اختيار العنصر التفاضلي بحيث يقع على مسافة  $Y$  بالنسبة

للمحور  $X$ ، المساحة  $dA = b \cdot dy$  . حدود التكامل :  $y = -h/2$  ,  $y = h/2$



-1

$$\bar{I}_{x'} = \int_A y'^2 dA = \int_{-h/2}^{h/2} y'^2 (b dy') = b \int_{-h/2}^{h/2} y'^2 dy'$$

$$\bar{I}_{x'} = \frac{1}{12}bh^3$$

2- باستخدام النتيجة السابقة وتطبيق نظرية المحاور المتوازية :

$$\begin{aligned} I_{x_b} &= \bar{I}_{x'} + Ad_y^2 \\ &= \frac{1}{12}bh^3 + bh\left(\frac{h}{2}\right)^2 = \frac{1}{3}bh^3 \end{aligned}$$

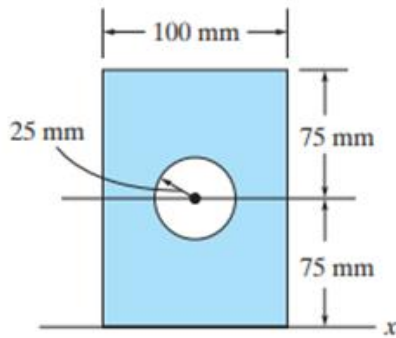
3- من أجل حساب عزم العطالة القطبي ، نحسب أولاً عزم العطالة حول المحور  $y$  ، عن طريق تبديل الأبعاد  $h$  و  $b$

$$\bar{I}_{y'} = \frac{1}{12}hb^3$$

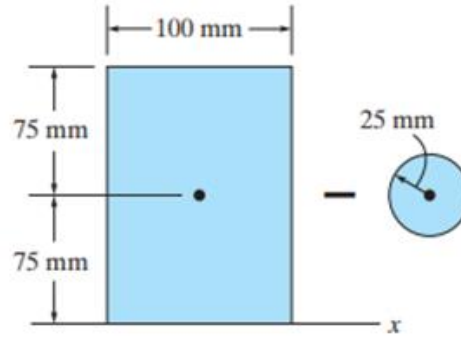
يكون عزم العطالة القطبي حول  $C$  :

$$\bar{J}_C = \bar{I}_{x'} + \bar{I}_{y'} = \frac{1}{12}bh(h^2 + b^2)$$

مسألة (7) : احسب عزم العطالة للمساحة المبينة في الشكل حول المحور  $x$ .



(a)



(b)

المساحة المركبة :

الشكل عبارة عن مستطيل مطروح منه الدائرة .

نظرية المحاور المتوازية : عزم العطالة حول المحور X يساوي عزم العطالة حول المحور المار بالمركز ، مضافا إليه مساحة الشكل مضروبة بمربع المسافة بين المحورين .

**عزم العطالة للدائرة :**

$$I_x = \frac{1}{4} \cdot \pi \cdot r^4$$

**عزم العطالة للمستطيل :**

$$I_x = \frac{1}{12} \cdot b \cdot h^3$$

Circle

$$\begin{aligned} I_x &= \bar{I}_{x'} + Ad_y^2 \\ &= \frac{1}{4} \pi (25)^4 + \pi (25)^2 (75)^2 = 11.4(10^6) \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

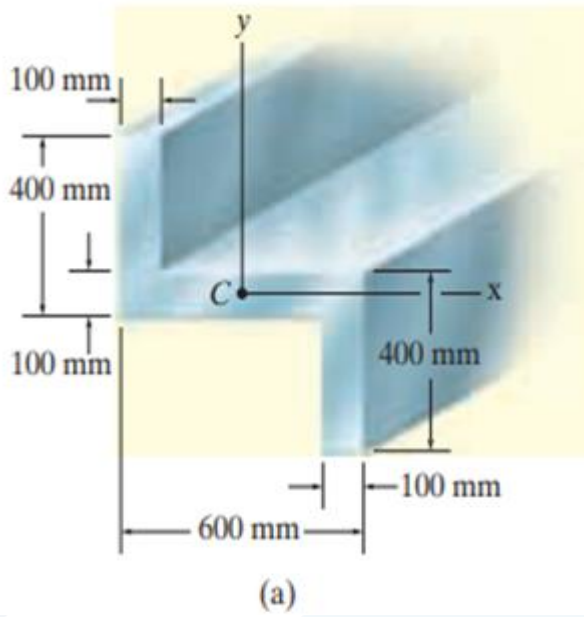
Rectangle

$$\begin{aligned} I_x &= \bar{I}_{x'} + Ad_y^2 \\ &= \frac{1}{12} (100)(150)^3 + (100)(150)(75)^2 = 112.5(10^6) \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

**Summation.** The moment of inertia for the area is therefore

$$\begin{aligned} I_x &= -11.4(10^6) + 112.5(10^6) \\ &= 101(10^6) \text{ mm}^4 \end{aligned}$$

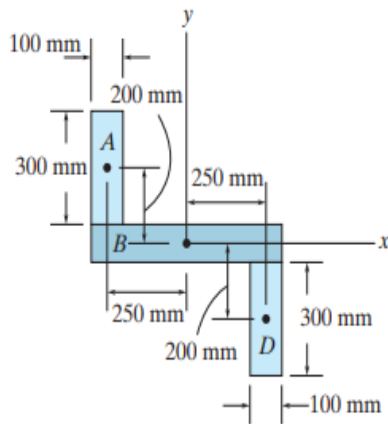
مسألة (8): احسب عزم العطالة للمقطع العرضي للمساحة حول المحورين  $x, y$  المارين بالمركز.



**المساحة المركبة**: يمكن تقسيم المساحة إلى ثلاثة مستطيلات A, B, C  
نظرية المحاور المتوازية: عزم العطالة للمستطيل حول محور يمر بمركز  
الثقل:

$$I_x = \frac{1}{12} \cdot b \cdot h^3$$

Rectangles A and D



(b)

Fig. 10-9

$$I_x = \bar{I}_x' + A d_y^2 = \frac{1}{12}(100)(300)^3 + (100)(300)(200)^2 = 1.425(10^9) \text{ mm}^4$$

$$I_y = \bar{I}_y' + A d_x^2 = \frac{1}{12}(300)(100)^3 + (100)(300)(250)^2 = 1.90(10^9) \text{ mm}^4$$

Rectangle B

$$I_x = \frac{1}{12}(600)(100)^3 = 0.05(10^9) \text{ mm}^4$$

$$I_y = \frac{1}{12}(100)(600)^3 = 1.80(10^9) \text{ mm}^4$$

**Summation.** The moments of inertia for the entire cross section are thus

$$I_x = 2[1.425(10^9)] + 0.05(10^9) = 2.90(10^9) \text{ mm}^4$$

$$I_y = 2[1.90(10^9)] + 1.80(10^9)$$

*Ans.*