

الالكترونيات الطاقة Power Electronic

5

الدكتور المهندس
علاء الدين أحمد حسام الدين

مفردات المقرر

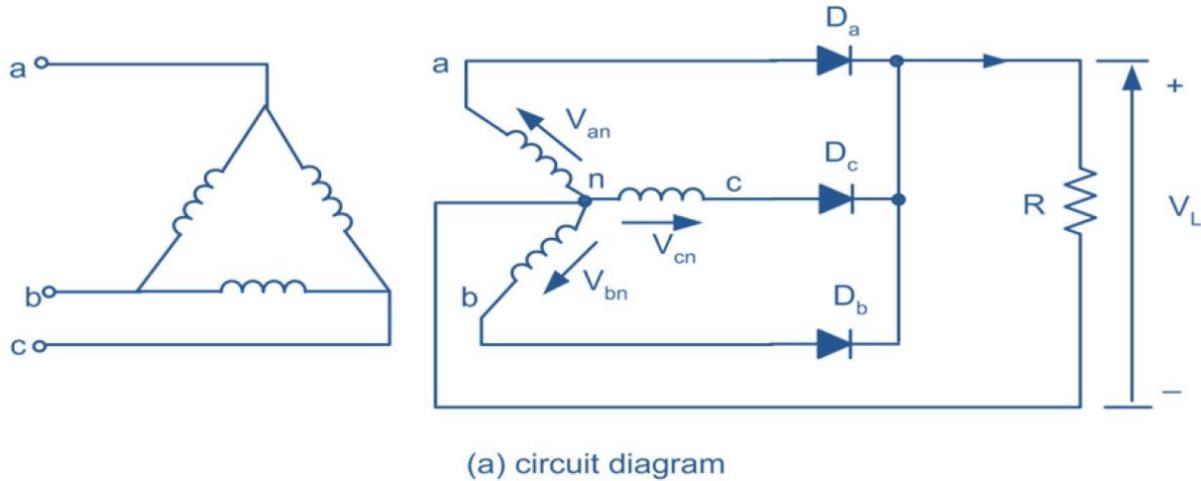
- ❖ مقدمة.
- ❖ عناصر الكترونيات القدرة، وخصائصها.
- ❖ عمل دارات المبدلات أحادية الطور على حمولة اومية.
- ❖ عمل دارات المبدلات أحادية الطور على حمولة تحريضية.
- ❖ عمل دارات المبدلات ثلاثية الأطوار على حمولة اومية.
- ❖ عمل دارات المبدلات ثلاثية الأطوار على حمولة تحريضية.
- ❖ مقطعات التيار المستمر/ مقطعات التقوية - التضعيف
- ❖ القالبات أحادية الطور Single- Phase Inverters .
- ❖ القالبات ثلاثية الأطوار Three-Phase Inverter .
- ❖ طرق التعديل المستخدمة في تنظيم جهد خرج القالبات.
- ❖ المبدلات الترددية الستاتيكية.
- ❖ حماية أنظمة القدرة وأجهزة عدم انقطاع التغذية UPS.

دارات التقويم الثلاثية الأطوار:

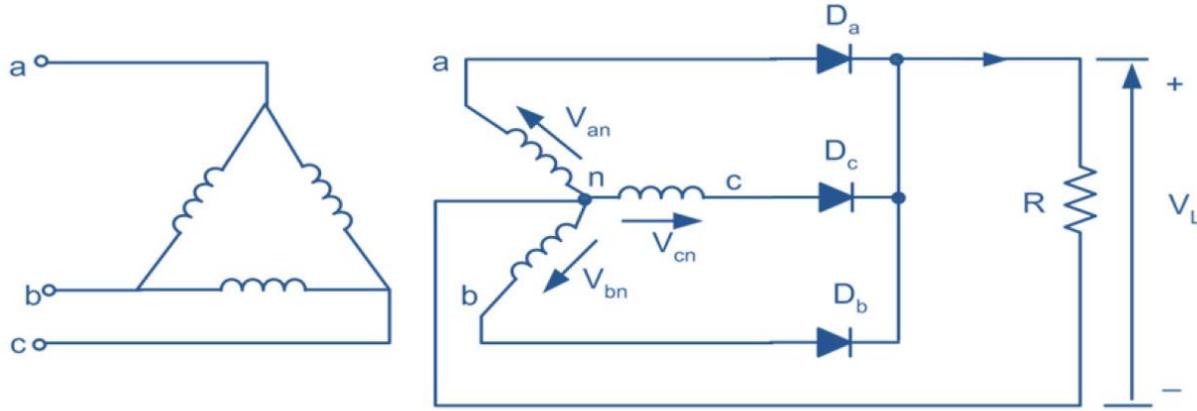
Three-phase Rectifier Circuits

وجدنا من خلال دراسة دارات التقويم الأحادية الطور أن أقصى جهد مستمر يمكن الحصول عليه هو في دارات التقويم ذات الموجه الكاملة، وهو $(0.6366 \times V_m)$ ، وهذا الجهد مناسب للتطبيقات ذات الجهد حتى $15KW$ ، أما إذا أردنا الحصول على استطاعات أعلى فلا بد من استخدام دارات التقويم الثلاثية الأطوار، والتي تقسم إلى قسمين: **دارات تقويم نصف موجة**، و**دارات تقويم موجة كاملة**، وعادة تعطي دارات الموجة الكاملة ضعف الجهد الذي تعطيه دارات تقويم نصف الموجة.

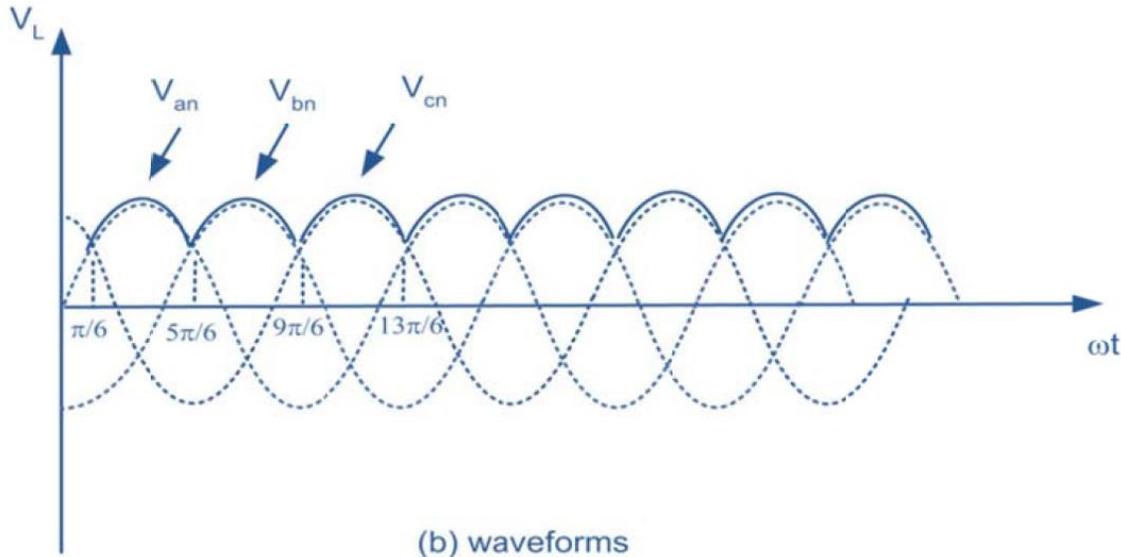
دائرة تقويم نصف موجه ثلاثية الأطوار: The Three-phase Half-wave Rectifier



يبين الشكل دائرة تقويم نصف موجه ثلاثية الأطوار، حيث يتم استخدام دايود مع كل طور من أطوار منبع الجهد المتناوب، ويجب أن يكون المنبع رباعي الأطراف، حيث يتم وصل الحمل بين النقطة الصفيرية لخرج الدايودات الثلاثة وخط الحيادي N للمنبع.



(a) circuit diagram

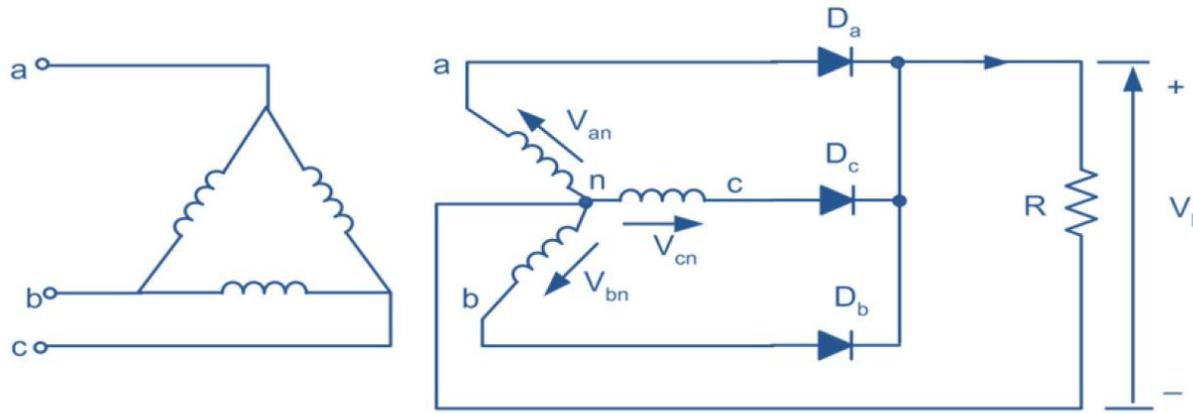


(b) waveforms

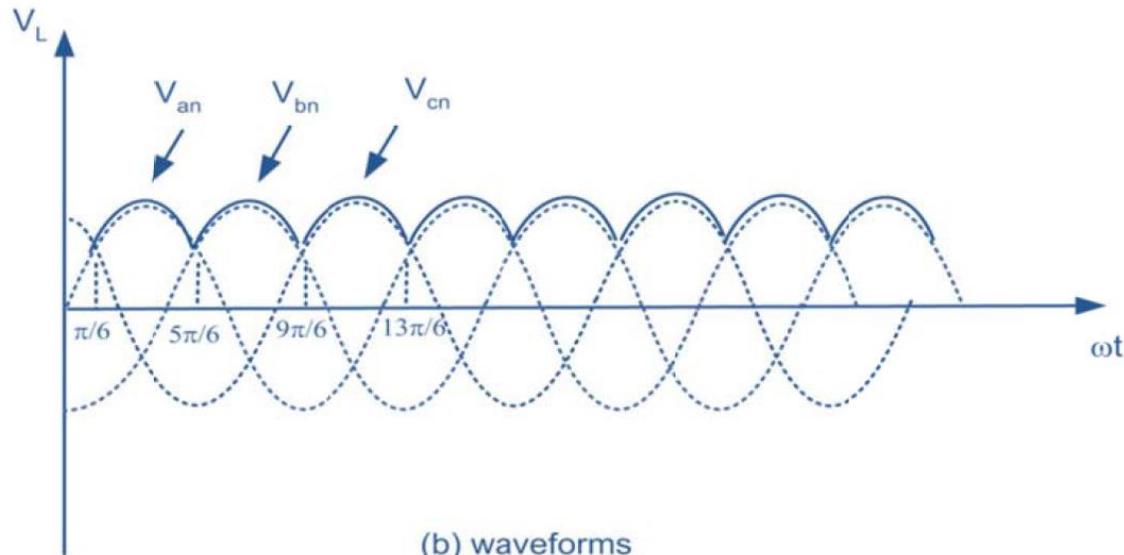
الدايود D_a يوصل تياراً في الفترة من $\pi/6$ إلى $5\pi/6$ وذلك عندما يكون جهد V_a أعلى من جهد الطورين الآخرين V_c و V_b ، ويوصل الدايود D_b عندما يكون الجهد V_b أعلى من جهد الطورين الآخرين، وبالمثل يوصل الدايود D_c عندما يكون جهد V_c أعلى من جهد الطورين الآخرين.

يظهر من شكل موجات الخرج أن كل دايود يبقى بحالة وصل مقدار 120° ($2\pi/3$).

يمكن حساب القيمة المتوسطة لجهد الحمل من العلاقة:



(a) circuit diagram



(b) waveforms

$$V_{av} = \frac{1}{2\pi/3} \int_{\pi/6}^{5\pi/6} V_m \cdot \sin \omega t \cdot d(\omega t)$$

$$V_{av} = \frac{3\sqrt{3} \cdot V_m}{2\pi} = 0.827 \cdot V_m$$

تُحسب القيمة المتوسطة لتيار الحمل، من العلاقة:

$$I_{av} = \frac{V_{av}}{R} = \frac{0.827 \cdot V_m}{R}$$

تُحسب الاستطاعة المستهلكة في الحمل (استطاعة الفرج) من العلاقة: $P_{0(av)} = V_{av} \cdot I_{av}$

يتم حساب القيمة الفعالة للجهد والتيار كما يلي:

$$V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\pi/6}^{5\pi/6} (V_m \cdot \sin \omega t)^2 \cdot d(\omega t)} = 0.84068 \cdot V_m$$

$$I_{rms} = \frac{V_{rms}}{R} = \frac{0.84068 \cdot V_m}{R}$$

يمكن حساب الاستطاعة المستجرة من المربع (استطاعة الدخل) من العلاقة: $P_{in} = V_{rms} \cdot I_{rms}$

معادلات الأداء لدارة تقويم نصف الموجة الثلاثية الأطوار:

$$V_{ac} = \sqrt{V_{rms}^2 - V_{av}^2}$$

$$\eta = \frac{P_{0(av)}}{P_{in}} \times 100 = 96.8\%$$

$$FF = \frac{V_{rms}}{V_{av}} = 1.017$$

$$RF = \sqrt{FF^2 - 1} = 0.185 = 18.5\%$$

$$TUF = 0.6643 = 66.43\%$$

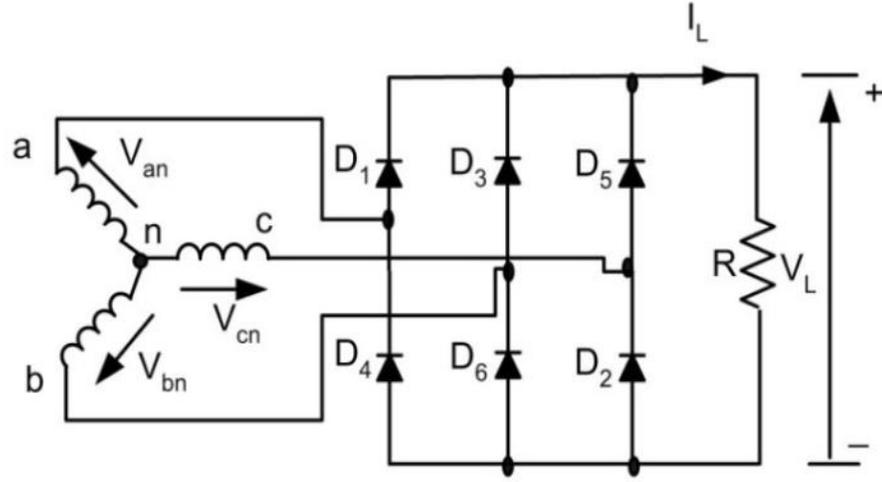
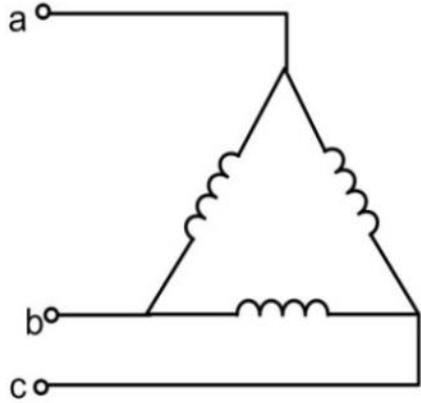
مسألة:

دارة تقويم تيار متناوب ثلاثي الأطوار، موجة كاملة، غير مقادة، فإذا كانت القيمة العظمى لجهد الطور تساوي $150V$ بتردد $50Hz$ ، وكانت قيمة الحمل الموصول مع الدارة 100Ω . المطلوب:

1. ارسم الدارة الكهربائية للمقوم.
2. احسب القيمة الفعالة لجهد منبع التغذية.
3. ارسم كل من إشارة جهد المنبع، وإشارة جهد الحمل.
4. احسب قيمة كل من:

$$V_{\text{rms(out)}} , I_{\text{rms(out)}} , V_{\text{av}} , I_{\text{av}} , FF , RF , P_{\text{dc}} , P_{\text{ac}} , \eta , f_{\text{out}} , PIV$$

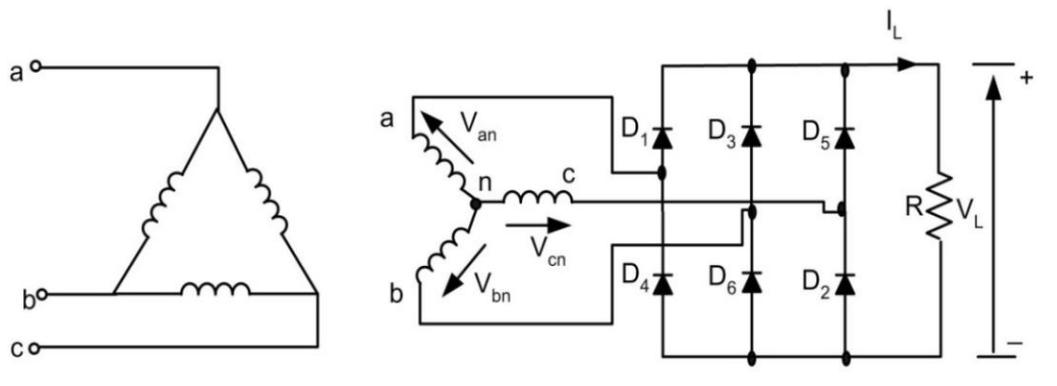
Three-phase Bridge Rectifier



(a) circuit diagram

دائرة التقويم الجسرية الثلاثية الأطوار:
تستخدم دائرة التقويم الجسرية الثلاثية الأطوار في معظم التطبيقات ذات الاستطاعات العالية، حيث تعطي جهداً وقدرة أعلى من دائرة تقويم نصف الموجة، وهي تعد دائرة تقويم موجة كاملة.

يبين الشكل ترتيب الدايودات لتشكيل جسر التقويم الثلاثي الأطوار، ويكون توصيل التيار في الدايودات وفق التتابع التالي: $D1D2$, $D2D3$, $D3D4$, $D4D5$, $D5D6$, $D6D1$



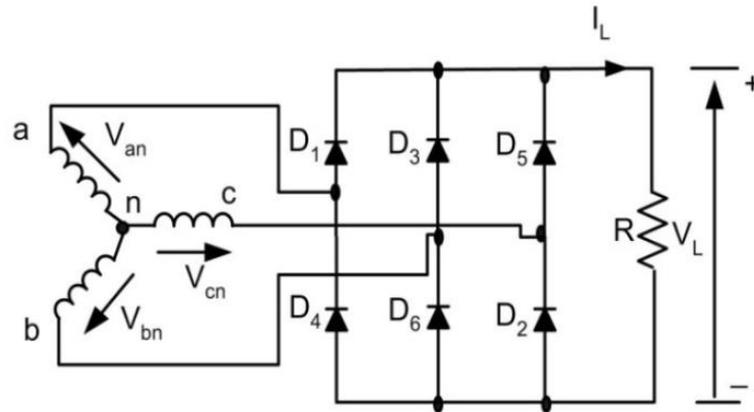
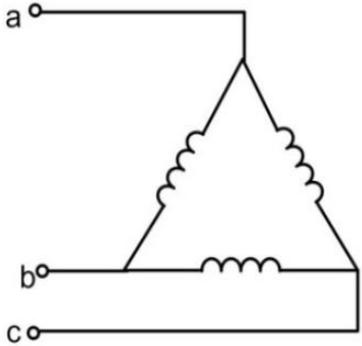
✓ يتم تغذية دائرة التقويم من منبع ثلاثي الأطوار، أي أن ثانوي المحول يكون موصل بشكل Δ أو Y.

✓ الجهد المطبق على الحمل هو جهد الخط (طور-طور).

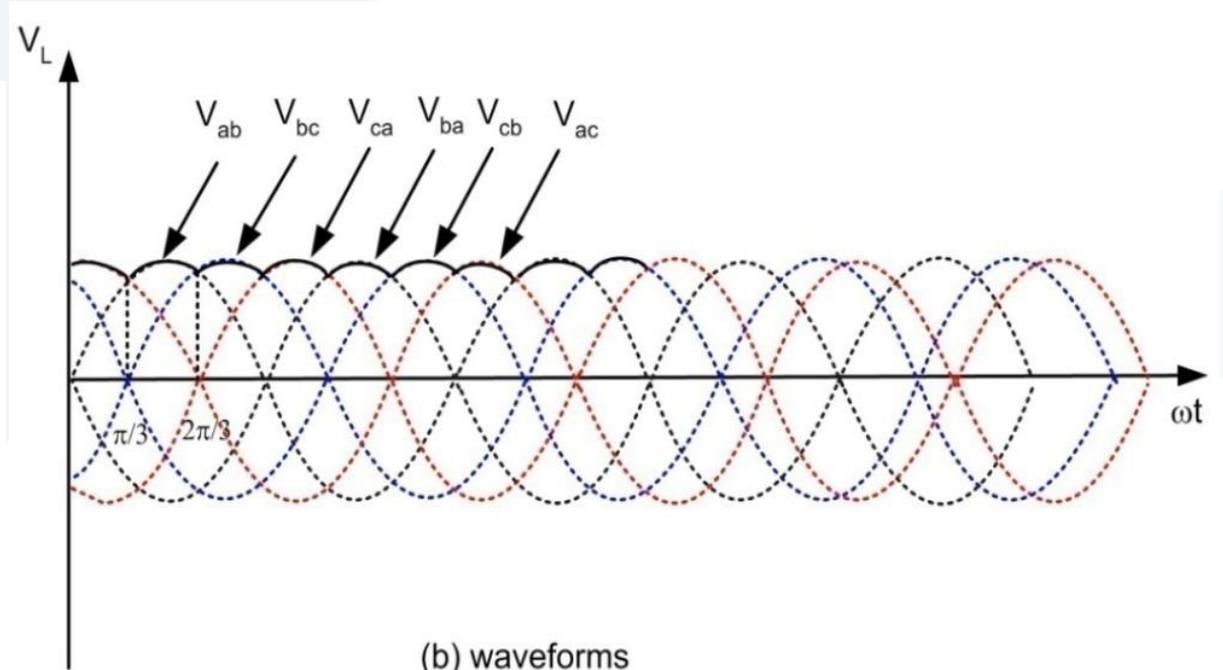
✓ يتصل اثنين من الدايودات بكل طور من الأطوار الثلاثة، وبالتالي يوجد 6 دايودات في هذه الدارة، تتوزع على أذرع ثلاثة، كل ذراع عليهما دايودين يتم توصيل طرف المنبع المتناوب بينهما.

- ✓ يكون اثنين من الدايودات في حالة توصيل (دايود من المجموعة العليا، ودايود من المجموعة السفلى من ذراع أخرى)، بينما الدايودات الأربعة المتبقية فتكون في حالة انحياز عكسي.
- ✓ الدايودان اللذان يكونان في حالة توصيل هما اللذان يكونان على اتصال بجهد الخط الذي يكون أعلى جهد من الخطين الآخرين.
- ✓ فترة عمل كل دايود عبارة عن 120° ($2\pi/3$ rad)، بحيث يعمل الدايود 60° مع دايود آخر، ويكمل الـ 60° الأخرى مع دايود جديد.
- ✓ تتم عملية التبديل بين كل دايودين عند نقاط تقاطع قيم الجهد لكل طورين متتابعين.
- ✓ خلال دور واحد من أدوار جهود المنبع نحصل على 6 نبضات كهربائية على خرج دائرة التقويم، لذلك تسمى هذه الدارة بدارة مقوم 6 نبضات.
- ✓ تردد إشارة الخرج يساوي 6 أضعاف تردد إشارة الدخل.

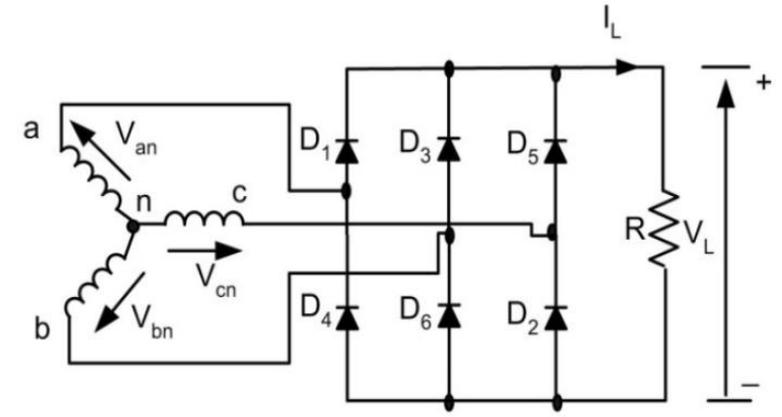
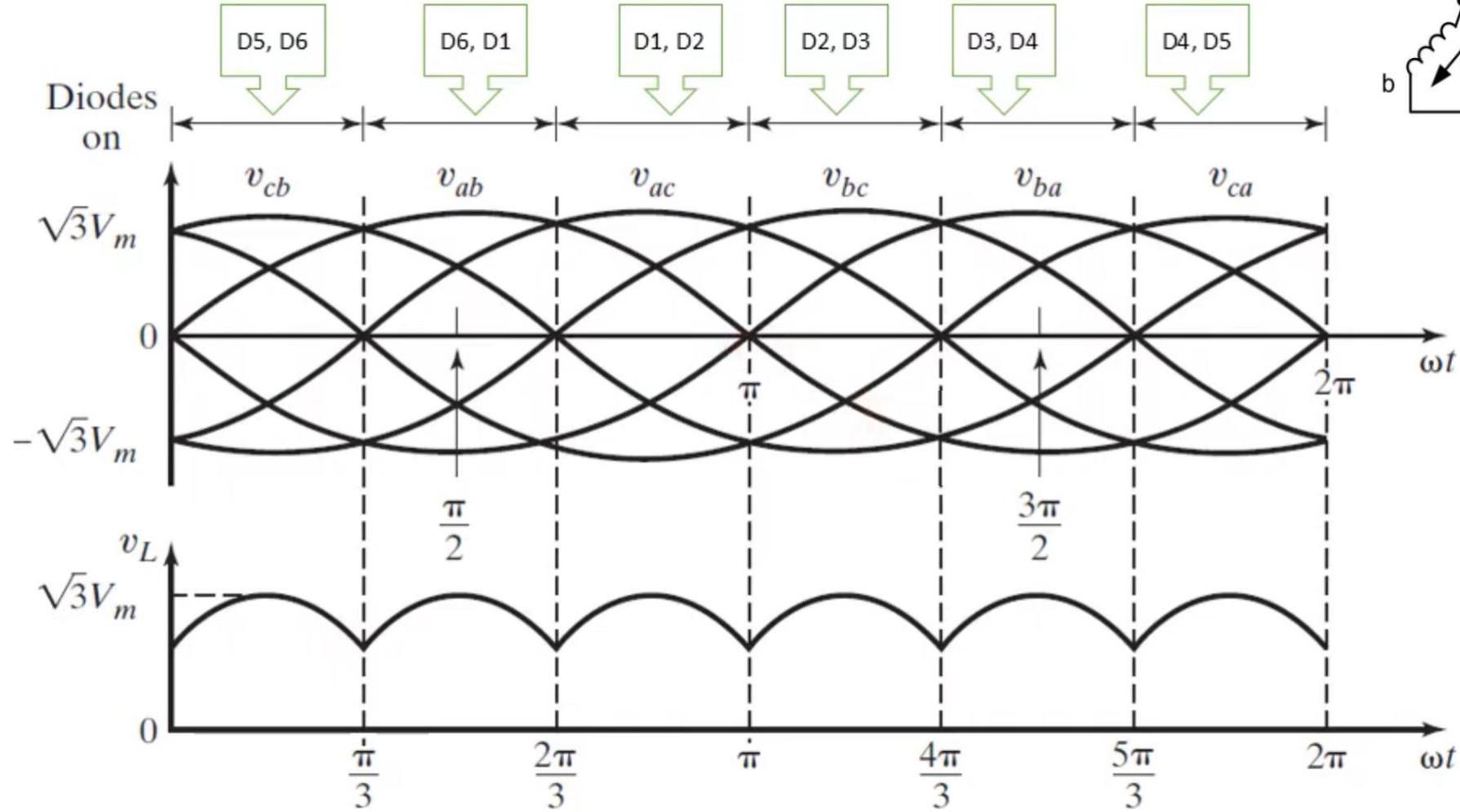
يبين الشكل موجات الجهد على خرج الدارة.



(a) circuit diagram



(b) waveforms



يمكن اعتبار الجسر عبارة عن دائرتي تقويم نصف موجة متصلتين على التسلسل، وبالتالي يكون الجهد الخارج من الجسر مساوٍ لضعف الجهد الخارج من دائرة التقويم نصف الموجة. تعطى القيمة المتوسطة للجهد الخارج من الجسر بالعلاقة التالية:

$$V_{av} = \frac{1}{\pi/3} \int_{\pi/3}^{2\pi/3} \sqrt{3} \cdot V_m \cdot \sin \omega t \cdot d(\omega t)$$

$$V_{av} = \frac{3\sqrt{3} \cdot V_m}{\pi} = 1.654 \cdot V_m$$

$$I_{av} = \frac{V_{av}}{R} = \frac{1.654 \cdot V_m}{R}$$

تحسب القيمة المتوسطة لتيار الحمل، من العلاقة:

$P_{0(av)} = V_{av} \cdot I_{av}$ **تحسب الاستطاعة المستهلكة في الحمل (استطاعة الفرج) من العلاقة:**

يتم حساب القيمة الفعالة للجهد والتيار كما يلي:

$$V_{rms} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\pi/3}^{2\pi/3} (V_m \cdot \sin(\omega t))^2 \cdot d(\omega t)} = 1.655 \cdot V_m$$

$$I_{rms} = \frac{V_{rms}}{R} = \frac{1.655 \cdot V_m}{R}$$

يمكن حساب الاستطاعة المستجرة من المنبع (استطاعة الدخل) من العلاقة: $P_{in} = V_{rms} \cdot I_{rms}$

معادلات الأداء لدارة تقويم نصف الموجة الثلاثية الأطوار:

$$V_{ac} = \sqrt{V_{rms}^2 - V_{av}^2} = 0.0575 \cdot V_m$$

$$\eta = \frac{P_{0(av)}}{P_{in}} \times 100 = 99.83\%$$

$$FF = \frac{V_{rms}}{V_{av}} = 1.0008 = 100.08\%$$

$$RF = \sqrt{FF^2 - 1} = 0.04 = 4\%$$

$$TUF = 0.9542 = 95.42\%$$

